Unità Didattica 6 Linguaggio C

Strutture dati non lineari: Alberi e Grafi

Definizione di Albero

Un insieme A di elementi si dice <u>albero</u> se:

```
\begin{array}{l} A=\varnothing;\\ oppure:\\ A=A\ (r,\,A_0,\,A_1,\,...,\,A_{n\text{-}1});\ r=radice;\\ A_i=albero,\\ detto\ "sottoalbero\ i-esimo\ di\ A"; \end{array}
```

E' una definizione ricorsiva:
 Struttura dati vuota, oppure costituita da un elemento detto radice e da altri elementi che formano insiemi disgiunti chiamati sottoalberi della radice, ciascuno dei quali è ancora un albero;

Nomenclatura sugli alberi

Grado di un nodo: n° disottoalberi di quel nodo;

Foglia

o nodo terminale: nodo di grado 0;

Padre: nodo non terminale da cui discendono

i suoi sottoalberi;

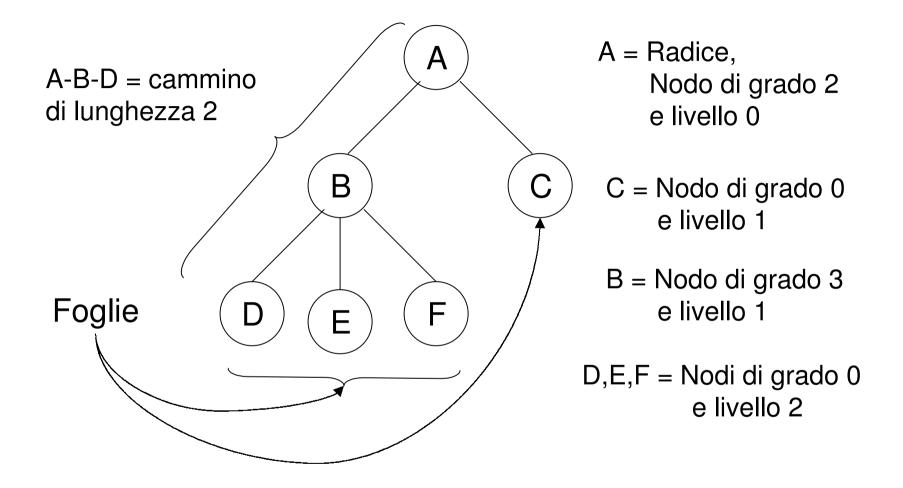
• Figli: nodi che discendono da uno stesso padre;

Radice: nodo che non discende da altri nodi.

- X è discendente di Y se $\exists x_0, x_1, x_{n-1}$: Y = $x_0 x_1 x_{n-1}$ = X e x_i è discendente diretto di x_{i-1} , tale successione si chiama <u>cammino</u>;
- <u>Lunghezza del cammino</u> = (n° nodi del cammino − 1);
- <u>Livello di un nodo X:</u> è *i* se il livello del padre di X è *i-1*, con la

convenzione che la radice ha livello 0;

• <u>Altezza</u> = (livello massimo delle foglie + 1);



Altezza dell'albero = (Livello max delle foglie + 1) = 3

Definizione di albero binario

• Un insieme A di elementi si dice albero binario se:

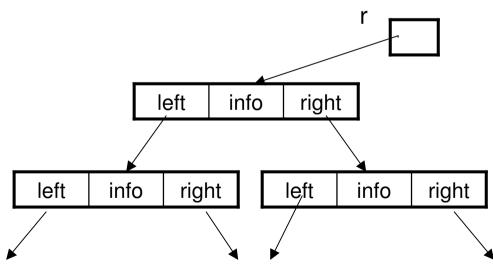
```
\begin{array}{l} A=\varnothing;\\ oppure:\\ A=A\ (r,\,A_{l},\,A_{r});\quad r=radice;\\ A_{l}=albero\ binario\ detto\ "sottoalbero\ sinistro";\\ A_{r}=albero\ binario\ detto\ "sottoalbero\ destro"; \end{array}
```

- Struttura dati vuota, oppure costituita da un elemento detto radice e da due elementi disgiunti che sono a loro volta alberi binari detti sottoalbero sinistro e destro;
- <u>Albero binario completo</u>: albero nel quale le foglie sono distribuite al più su due livelli consecutivi *k-1* e *k*, e il numero di nodi a livello *k-1* deve essere 2^{k-1} ;

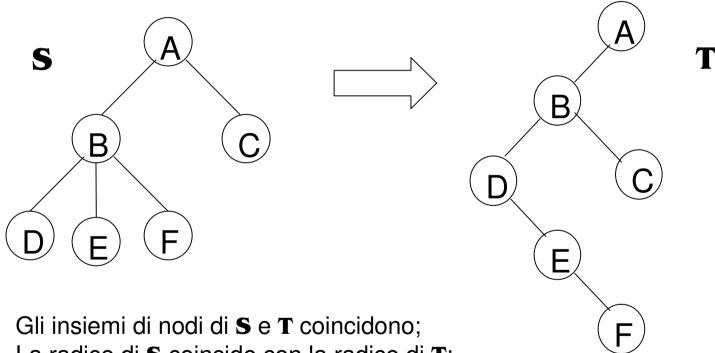
Realizzazione concreta di un albero binario

- Mediante strutture concatenate contenenti
 - Un campo informazione;
 - Due campi puntatore ai nodi radice del sottoalbero sinistro e destro.

```
struct nodo
{
    tipoinfo info;
    struct nodo* left;
    struct nodo* right;
}
struct nodo *r;
```



Trasformazione di alberi in alberi binari



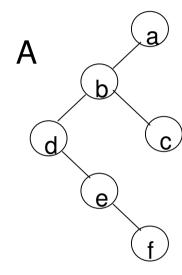
- 2) La radice di **S** coincide con la radice di **T**;
- 3) Ogni nodo n di \mathbf{T} ha come radice del sottoalbero sinistro il primo figlio di n in \mathbf{S} e come radice del sottoalbero destro il fratello successivo a destra di n in \mathbf{S} . Se n non ha i figli (fratelli a destra) in \mathbf{S} , il sottoalbero sinistro (destro) di n in \mathbf{T} è vuoto.

Visita di alberi binari

- Attraversamento di tutti i nodi di un albero binario, secondo particolari criteri:
 - Visita anticipata (radice, sottoalb. sinistro, sottoalb. destro);
 - 2. Visita simmetrica (sottoalb.sinistro, radice, sottoalb. destro);
 - 3. Visita differita (sottoalb. sinistro, sottoalb. destro, radice).

Visita Anticipata

- visita_anticipata(A)
 - 1. Passo base:
 - se $A = \emptyset \Rightarrow esci;$
 - 2. Passo di induzione:
 - si visita la radice;
 - visita_anticipata(A_I) //A_I sottoalbero sinistro;
 - visita_anticipata(A_r) //A_r sottoalbero destro;
- Risultato visita anticipata: abdefc

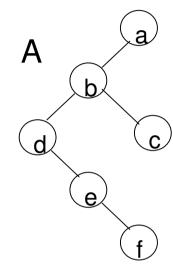


Visita Anticipata (C)

```
void visita_anticipata(struct nodo *r)
{
   if (r == NULL)
      return;
   printf("%s\n", r->info);
   visita_anticipata(r->left);
   visita_anticipata(r->right);
}
```

Visita Simmetrica

- visita_simmetrica(A)
 - 1. Passo base:
 - se $A = \emptyset \Rightarrow$ esci;
 - 2. Passo di induzione:
 - visita_simmetrica(A_I) //A_I sottoalbero sinistro;
 - si visita la radice;
 - visita_simmetrica(A_r) //A_r sottoalbero destro;
- Risultato visita simmetrica: defbca

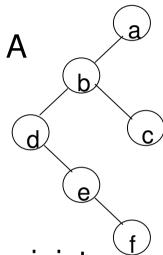


Visita Simmetrica (C)

```
void visita_simmetrica(struct nodo *r)
{
   if (r == NULL)
      return;
   visita_simmetrica(r->left);
   printf("%s\n", r->info);
   visita_simmetrica(r->right);
}
```

Visita Differita

- visita_differita(A)
 - 1. Passo base:
 - se $A = \emptyset \Rightarrow$ esci;
 - 2. Passo di induzione:
 - visita_differita(A_I) //A_I sottoalbero sinistro;
 - visita_differita(A_r) //A_r sottoalbero destro;
 - si visita la radice;
- Risultato visita differita: fedcba



Visita Differita (C)

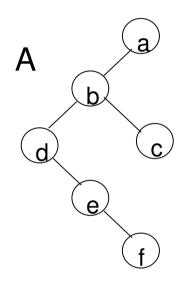
```
void visita_differita(struct nodo *r)
{
   if (r == NULL)
      return;
   visita_differita(r->left);
   visita_differita(r->right);
   printf("%s\n", r->info);
}
```

Altezza albero binario

- altezza_albero (A)
 - 1. Passo base:
 - se $A = \emptyset \Rightarrow$ restituisci 0;
 - 2. Passo di induzione:
 - restituisci

altezza = 1 + max(altezza_albero(
$$A_r$$
),
altezza_albero(A_l));

altezza_albero (A) ⇔ 5



Altezza albero binario (C)

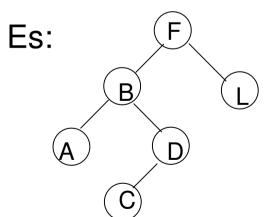
Albero binario di ricerca

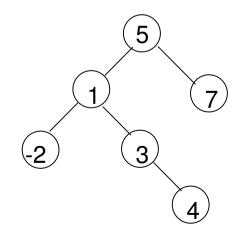
Definizione:

Un <u>albero binario</u> si dice <u>di ricerca</u> se è vuoto oppure:

è costituito da una radice e due sottoalberi sinistro e destro tali:

- gli elementi del sottoalbero sinistro sono "minori" della radice;
- gli elementi del sottoalbero destro sono "maggiori" della radice;





Costruzione di un albero binario

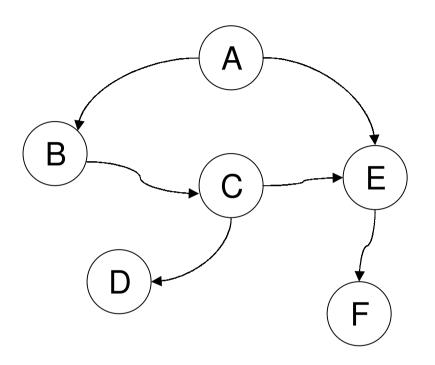
```
struct nodo
     tipoinfo info;
     struct nodo *left;
     struct nodo *right;
};
typedef struct nodo *p_n;
p_n inserisci_nodo(p_n root, tipoinfo x)
   if (root == NULL)
          root = (struct nodo *)malloc(sizeof(struct nodo));
         root->info = x;
         root->left = NULL; root->right = NULL;
   else
      if (x < root->info)
          root->left = inserisci_nodo(root->left, x);
      else
          root->right = inserisci_nodo(root->right, x);
   return root;
```

Grafi

- Grafo diretto o orientato:
 - Insieme N di elementi detti nodi e insieme di archi. Un arco è una coppia <u>ordinata</u> (v,w) di nodi (v,w ∈ N);
- Grafo non orientato:
 - Insieme N di nodi e insieme di archi. Un arco è una coppia non ordinata (v,w) di nodi (v,w ∈ N);

Nomenclatura sui grafi

- Se (v,w) ∈ N sono collegati da un arco, si dice che v è adiacente a w;
- Cammino di un grafo: sequenza di nodi $v_0, v_1, ..., v_{n-1}$, tali che $(v_0, v_1), (v_1, v_2), ..., (v_{n-2}, v_{n-1})$ sono archi;
- <u>Lunghezza del cammino</u>: (n° di archi del cammino), oppure (n° nodi del cammino – 1);
- <u>Cammino semplice</u>: cammino in cui tutti i nodi, eccetto eventualmente il primo e l'ultimo, sono distinti;



ABCD = cammino semplice

Lungh(ABCD) = 3

Realizzazioni concrete di un grafo

- Matrice di adiacenza A = A(a_{ij})
 - $a_{ii} = 1 \Leftrightarrow$ nodo *i* è connesso a nodo *j*
 - $-a_{ij} = 0$ ⇔ nodo *i* non è connesso a nodo *j*

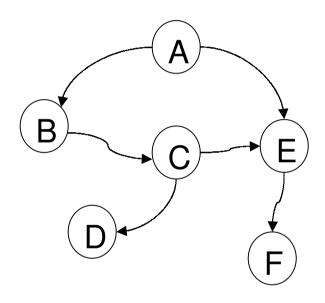
Proprietà:

la matrice di adiacenza di un grafo non diretto è simmetrica

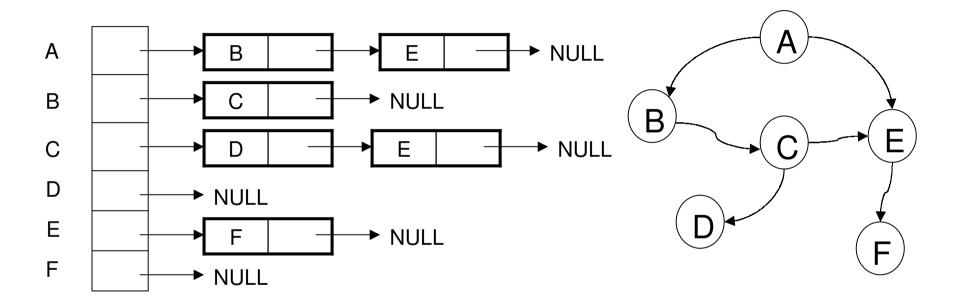
- Liste di adiacenza:
 - Ogni nodo è descritto da una lista di elementi contenenti il nome dei nodi ad esso adiacenti;
- Plessi:
 - Struttura concatenata in cui ogni elemento ha un campo informazione e un puntatore ad una lista di puntatori ai nodi adiacenti;

Realizzazione mediante Matrice di Adiacenza

	ı					
	A	B	C	D	\boldsymbol{E}	F
\boldsymbol{A}		1			1	
B			1			
\boldsymbol{C}				1	1	
D						
E						1
F						



Realizzazione mediante Liste di Adiacenza



Realizzazione mediante plessi

```
struct nodo_grafo
                    //elemento nodo di un grafo
   tipoinfo info;
   int flag;
   struct punt_adj *l_adj;
};
struct punt adj
                    //elemento lista
                    //puntatori a nodo di un grafo
   struct nodo_grafo *p_adj;
   struct punt_adj *next;
};
                                               struct nodo_grafo
struct nodo_grafo *nodo;
                                                       flag
                                                              l_adj
                                               info
                                       nodo
struct punt adj *adj;
                                struct punt_adj
                                           p_adj
                                                            p_adj
                                    adi
                                                   next
                                                                    next
              struct nodo grafo
                                           l_adj
                            info
                                   flag
                                                          info
                                                                 flag
                                                                        l adj
```

Algoritmi di visita per i grafi

• Si dice <u>visita di un grafo</u> un insieme di cammini con origine in uno stesso vertice;

ovvero:

Attraversamento di tutti i nodi di un grafo secondo un particolare criterio;

- Si distinguono due tipi di visita di un grafo:
 - In profondità;
 - In ampiezza.

Grafi: visita in profondità

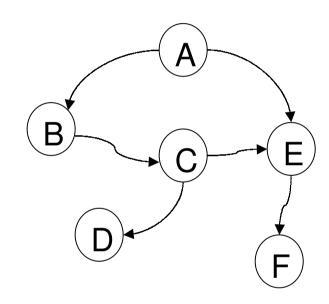
- visita_profondità(G)
 - 1. Passo base se $G = \emptyset \Rightarrow$ esci;
 - Passo di induzione
 visita il nodo G se non è stato visitato
 per ogni nodo adiacente G->adj
 visita_profondità(G->adj);
- Osservazione: la visita in profondità è strettamente legata alla politica di gestione di uno stack (come tutti gli algoritmi ricorsivi);

Visita in profondità (C)

```
void visita_profondita(struct nodo_grafo *nodo)
{
   if (nodo == NULL) return;
   if (nodo->flag == 0)
   {
      printf("%s\n", nodo->info);
      nodo->flag = 1;
      adj = nodo->l_adj;
      while(adj != NULL)
      {
            visita_profondita(adj->p_adj);
            adj = adj->next;
      }
   }
   return;
}
```

Risultato visita in profondità

ABCDEF



Altra formulazione della visita in profondità

- visita_profondità(G)
 per ogni nodo non visitato:
 - si inserisce il nodo in uno stack;
 - si estrae dallo stack un nodo e si visita;
 - si inseriscono nello stack tutti gli elementi adiacenti al nodo corrente.

Grafi: visita in ampiezza

- visita_ampiezza(G)
 per ogni nodo non visitato:
 - si inserisce il nodo in una coda;
 - si estrae dalla coda un nodo e si visita;
 - si inseriscono in coda tutti gli elementi adiacenti al nodo corrente.

 Osservazione: la visita in ampiezza è strettamente legata alla politica di gestione di una coda;

Visita in ampiezza (C)

```
void visita_ampiezza(struct nodo_grafo *nodo)
 struct punt_adj *adj;
  static struct p coda *first el;
  coda_ins(nodo);
 while(first_el != NULL) //finché ci sono elementi nella coda
   nodo = coda_extr();
                                       //Estrazione dalla coda di un nodo
   printf("nodo->info %c\n", nodo->info); //Visita del nodo
   nodo -> flag = 1;
   adj = nodo->l_adj;
   while(adj != NULL) //Inserimento in coda dei nodi adiacenti
          if (adj->nodo_adj->flag == 0)
                    coda_ins(adj->p_adj);
          adi = adi->next;
```

Risultato visita in ampiezza

ABECFD

