

Corso di laurea in Informatica  
Introduzione agli Algoritmi  
Didattica blended

Esercizi

Angelo Monti



Sulla base delle slides a cura di T. Calamoneri e G. Bongiovanni per il corso di informatica generale AA 2019/2020

**Esercizio 1.**

Progettare un algoritmo che, dato un vettore  $A$  con  $n$  interi ed un intero  $x$ , determina se nel vettore  $A$  esistono due interi la cui somma è  $x$ . L'algoritmo deve avere costo  $O(n \log n)$ .

Esempio:

$A = [0, -1, 2, -3, 1]$  e  $x = -2$  l'algoritmo restituisce *True* (grazie agli elementi  $-3$  e  $1$ )

IDEE: E' chiaro che non si può fissare un elemento  $y$  di  $A$  e poi scorrere tutto  $A$  alla ricerca di un elemento che, sommato ad  $y$ , dia  $x$  perché il costo diverrebbe  $\Theta(n^2)$ .

La presenza del  $\log n$  nel costo richiesto ci suggerisce di passare per un ordinamento

Ordiniamo l'array  $A$  ed usiamo due indici  $i$  e  $j$ , inizializzati al primo ed all'ultimo elemento dell'array, rispettivamente. I due indici scorrono il vettore da sinistra a destra il primo e da destra a sinistra il secondo, fino ad incontrarsi o a trovare la coppia cercata.

Ad ogni passo si considera  $A[i] + A[j]$ :  
se  $A[i] + A[j] = x$  l'algoritmo termina con TRUE  
se  $A[i] + A[j] < x$  viene incrementato  $i$   
se  $A[i] + A[j] > x$  viene decrementato  $j$

La prima parte dell'algoritmo richiede tempo  $O(n \log n)$ , utilizzando un qualunque algoritmo d'ordinamento efficiente.

La seconda parte esegue al più  $n$  passi costanti, e richiede dunque tempo  $O(n)$ .

Costo totale:  $O(n \log n)$

**OSSERVAZIONE.**

La correttezza dell'algoritmo segue da questa osservazione:

ad ogni passo, grazie al fatto che il vettore è ordinato siamo sicuri che l'elemento scartato a seguito della variazione dell'indice non può appartenere ad alcuna coppia la cui somma dia  $x$ .

```
Funzione cercaCoppia(A, x)
A.sort()
i, j = 0, len(A)-1;
while i < j:
    if A[i]+A[j]==x: return True
    if A[i]+A[j]<x
        i = i+1
    else:
        j = j-1
return False
```

### Esercizio 2.

Siano dati due array  $A$  e  $B$ , composti da  $n \geq 1$  ed  $m \geq 1$  numeri interi, rispettivamente. Gli array sono entrambi ordinati in senso crescente.  $A$  e  $B$  non contengono valori duplicati; tuttavia, uno stesso valore potrebbe essere presente una volta in  $A$  e una volta in  $B$ . Progettare un algoritmo iterativo efficiente che stampi i valori che appartengono all'unione di  $A$  e di  $B$ ; l'unione va intesa in senso insiemistico, quindi gli eventuali valori presenti in entrambi i vettori devono essere stampati solo una volta.

Ad esempio, se  $A = [1,3,4,6]$  e  $B = [2,3,4,7]$ , l'algoritmo deve stampare 1, 2, 3, 4, 6, 7.

Di tale algoritmo:

- Si dia una descrizione a parole e si scriva lo pseudocodice;
- Si determini il costo computazionale, in funzione di  $n$  ed  $m$ ;

### IDEA.

considera gli elementi di  $A$  uno dopo l'altro e stampa solo quelli che non compaiono in  $B$ .  
considera gli elementi di  $B$  uno dopo l'altro e stampali tutti.

Implementazione 2: eseguiamo, per ciascun elemento di  $A$ , una ricerca binaria su  $B$ .

Costo computazionale  $O(n \log m + m)$

Ancora non stiamo sfruttando tutte le ipotesi perché così abbiamo usato il fatto che  $B$  sia ordinato ma l'ordinamento su  $A$  non ci serve a niente.

### OSSERVAZIONE.

viene posta l'attenzione sul problema dei duplicati: sappiamo che  $A$  e  $B$  contengono elementi tutti diversi tra loro ma possono esistere elementi che stanno sia in  $A$  che in  $B$ , e questi vanno stampati una volta sola.

### IDEA.

- considera gli elementi di  $A$  uno dopo l'altro e stampa solo quelli che non compaiono in  $B$ .
- considera gli elementi di  $B$  uno dopo l'altro e stampali tutti.

Implementazione 1: per ogni elemento di  $A$ , scorro tutto  $B$  per vedere se è presente:

Costo computazionale:  $\Theta(nm)$ .

ma non stiamo usando l'ipotesi che i due array siano ordinati!

Volendo usare l'ordinamento di entrambi gli array, potremmo proporre un algoritmo simile a quello di fusione del Mergesort, in cui si trascrive solo uno degli elementi uguali.

consideriamo un indice  $i$  che scorre  $A$  ed un indice  $j$  che scorre  $B$  che partono entrambi da 0. Confrontiamo gli elementi  $A[i]$  e  $B[j]$  e operiamo in modo diverso a seconda dei casi:

- se  $A[i] < B[j]$  si stampa  $A[i]$  e si incrementa  $i$
- se  $A[i] > B[j]$  si stampa  $B[j]$  e si incrementa  $j$
- se  $A[i] = B[j]$  si stampa  $A[i]$  e si incrementano sia  $i$  che  $j$ .

Appena uno dei due array termina, stampiamo tutti gli elementi dell'altro array.

Osserviamo che, a differenza della funzione di fusione del MergeSort, non abbiamo qui bisogno di un array ausiliario.

Un tale approccio ci porta ad un costo computazionale di  $\Theta(n + m)$ .

```

def Stampa_unione(A, B):
    n, m = len(A), len(B)
    i, j = 0, 0
    while i < n AND j < m:
        if A[i] < B[j]:
            print( A[i])
            i+=1
        elif A[i] > B[j]:
            print(B[j])
            j+=1
        else:
            print( A[i])
            i+=1
            j+=1
    while i < n: # stampa la parte finale di A
        print(A[i]); i+=1
    while j < m: # stampa la parte finale di B
        print(B[j]); j+=1

```

Il costo di questo algoritmo  $\Theta(n + m)$  in quanto sostanzialmente si effettua una scansione di entrambi i vettori esaminando ciascun elemento una e una sola volta in tempo  $\Theta(1)$ .

### Esercizio 3.

Dato un vettore che contiene solo numeri negativi e positivi (nessun valore pari a zero), riorganizzarlo in modo che tutti i numeri negativi stiano a sinistra di quelli positivi.

#### IDEA

Ordinare il vettore risolve il problema in tempo  $\Omega(n \log n)$  ma è inutilmente costoso.

Basta adattare la *Partition()* del *Quicksort* in modo che scambi un positivo puntato da *i* con uno negativo puntato da *j*.

```

def separaPosNeg(A):
    i, j = 0, len(A)-1
    while i < j:
        while A[j] > 0 and i <= j:
            j -= 1
        while A[i] < 0 and i <= j:
            i += 1
        if i < j:
            A[i], A[j] = A[i], A[j]

```

```

>>> A=[3,4,-1,5,6,-2,-7,-8,9]
>>> separaPosNeg(A)
>>> A
[-8, -7, -1, -2, 6, 5, 4, 3, 9]

```

Costo computazionale:  $\Theta(n)$

#### IDEA Alternativa in cui si utilizza un vettore di appoggio:

```

def separaPosNeg2(A):
    B=[0]*len(A)
    neg, pos = 0, len(A)-1
    for x in A:
        if x>0:
            B[pos]= x
            pos -= 1
        else:
            B[neg]= x
            neg += 1
    return B

```

Costo computazionale:  $\Theta(n)$  ma ora spazio di lavoro  $\Theta(n)$

#### Esercizio 4.

Sia data una funzione  $f$  che prende un intero e restituisce un intero, la funzione è strettamente crescente (vale a dire  $f(x) < f(x+1)$ ) e vogliamo trovare il primo intero  $n$  non negativo per cui la funzione assume un valore non negativo.

Ad esempio, per  $f(x) = -100 + 3 \cdot x$  il valore da trovare è 34.

Assumendo che il calcolo di un valore di  $f$  costi  $\Theta(1)$  progettare un algoritmo che trova questo valore in tempo  $O(\log n)$ .

**IDEA:** Una semplice soluzione consiste nel cominciare a calcolare  $f(0)$  e, se il valore è negativo, via via incrementare  $x$  fermandosi al primo  $x$  che dà un valore non negativo.

Nel caso dell'esempio:

$$f(0) = -100$$

$$f(1) = -97$$

.....

$$f(33) = -1$$

$$f(34) = +2$$

L'algoritmo è corretto ma la sua complessità è  $\Theta(n)$ .

**IDEA:** Possiamo applicare la ricerca binaria ma per poterlo fare prima dobbiamo ricavare un limite superiore all'intervallo in cui ricercare:

1. Raddoppiamo ripetutamente il valore  $x$  su cui calcolare  $f(x)$  fino a che non giungiamo ad un  $x'$  per cui  $f(x') \geq 0$ .

2. Applichiamo la ricerca binaria nell'intervallo  $\left[\frac{x}{2}, x'\right]$  alla ricerca della soluzione (vale a dire il minimo intero  $n$  per cui si ha  $f(n) \geq 0$ ).

**nota** che  $f(x) \geq 0$  mentre  $f\left(\frac{x}{2}\right) < 0$  quindi l'intero  $n$  che cerchiamo è proprio tra i valori dell'intervallo  $\left[\frac{x}{2}, x\right]$

1. Raddoppiamo ripetutamente il valore  $x$  su cui calcolare  $f()$  fino a che non giungiamo ad un  $x$  per cui  $f(x) \geq 0$ .

2. Applichiamo la ricerca binaria nell'intervallo  $\left[\frac{x}{2}, x\right]$  alla ricerca della soluzione

**Complessità dell'algoritmo è  $O(\log n)$  infatti:**

1. Il passo 1 richiede tempo  $\Theta(\log n)$ . La prima fase termina dopo  $\lceil \log n \rceil$  invocazioni della funzione  $f$  infatti a quel punto si avrà  $x = 2^{\lceil \log n \rceil} \geq n$  e quindi  $f(x) \geq 0$ .

2. Il passo 2 richiede tempo  $O(\log n)$ . Infatti l'intervallo  $\left[\frac{x}{2}, x\right]$  su cui applichiamo la ricerca binaria ha estensione  $x - \frac{x}{2} = \frac{x}{2} \leq \frac{2^{\log n + 1}}{2} = n$ .

```

def TrovaPos(f):
    if f(0)>=0:
        return 0
    i = 1
    while f(i)<=0:
        i = 2*i;
    return RicBinPos(i/2, i)

def RicBinPos(i, j):
    med = (i+j)//2;
    if f(med)>=0 AND (med=i OR f(med-1)<0):
        #f(med) è il primo non-negativo nell'intervallo
        return med
    if f(med)<0: #f(med) è negativo
        return RicBinPos(med+1, j)
    else: # f(med) è non-negativo ma non il primo
        return RicBinPos(i, med-1)

```

### Esercizio 5.

Dato un vettore  $A$  che contiene  $n$  interi distinti e ordinati in modo crescente e due interi  $x$  e  $k$ , con  $k < n$ , progettare un algoritmo che stampi l'insieme dei  $k$  interi più vicini ad  $x$  presenti in  $A$ .

**Nota:** se l'elemento  $x$  appartiene all'insieme non deve essere conteggiato tra quelli da stampare.

La complessità dell'algoritmo deve essere  $O(k + \log n)$ .

Ad esempio per

$A = [12, 16, 22, 30, 35, 39, 42, 45, 48, 50, 53, 55, 56]$ ,  
 $x = 35$  e  $k = 4$  l'algoritmo deve stampare 30, 39, 42 e 45.

Una semplice soluzione di complessità  $O(n)$  è la seguente:

1. Scorri il vettore a partire da sinistra fino a trovare il punto di cross-over (vale a dire la posizione del primo elemento  $y \geq x$  in  $A$  ( $y = n - 1$  se questo elemento non c'è) (questa parte richiede  $O(n)$ ).
2. confronta i numeri presenti da entrambi i lati del punto di cross-over alla ricerca dei  $k$  più vicini (questa parte richiede  $O(k)$  tempo).

**IDEA:** sfruttiamo il fatto che il vettore  $A$  è ordinato e usiamo la ricerca binaria per trovare il punto di cross-over

```

def trovaCrossOver(A, x):
    i, j = 0, len(A)-1
    if A[i]>=x: return i
    if A[j]<=x: return j
    while True:
        m=(i+j)//2
        if A[m]<x:
            i=m+1
        elif A[m-1]>=x:
            j=m-1
        else:
            return m

```

complessità  $O(\log n)$

```

def stampaInteri(A,x,k):
    s = trovaCrossOver(A, x)
    d=s+1; count=0
    if A[s]==x: s-=1
    while s>=0 and d<len(A) and count<k:
        if x-A[s]<A[d]-x:
            print(A[s], end=' ');s -=1
        else:
            print(A[d], end=' ');d+=1
        count+=1
    while count<k and s>=0:
        print(A[s], end=' '); s -=1; count+=1
    while count<k and d<len(A):
        print(A[d], end=' '); d +=1; count+=1

>>> A=[12, 16, 22, 30, 35, 39, 42, 45, 48, 50, 53, 55, 56]
>>> stampaInteri(A,35,4)
39 30 42 45

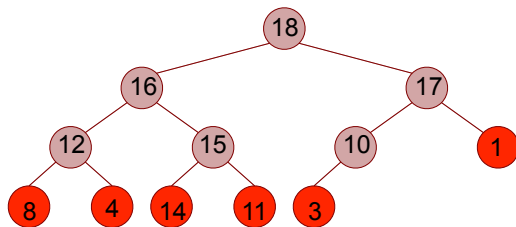
```

### Esercizio 6.

Progettare un algoritmo che, dato in input un vettore che rappresenta un heap massimo di  $n$  elementi, restituisca il valore minimo.

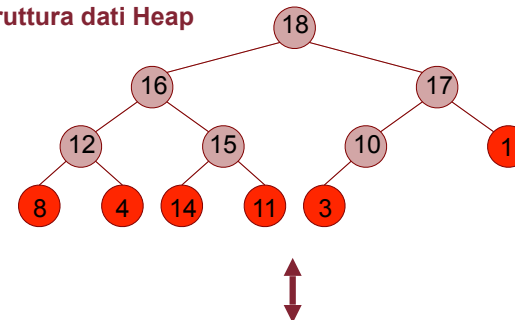
L'algoritmo deve avere complessità  $\Theta(n)$  ed il numero di elementi dell'heap esaminati deve essere al più  $\left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil$ .

### La struttura dati Heap



1. Il minimo di un Max heap è in una foglia
2. le foglie di un Max Heap di  $n$  nodi sono  $\left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil$

### La struttura dati Heap



0.	1.	2.	3.	4.	5.	6.	7.	8.	9.	10.	11.
18	16	17	12	15	10	1	8	4	14	11	3

Il minimo di un Max Heap di  $n$  elementi in un vettore  $A$  è da ricercarsi negli elementi che occupano le posizioni di  $A$  che vanno da  $\left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil$  a  $n-1$

Idea:

- l'elemento minimo deve essere in una foglia
- Le foglie in un heap di  $n$  elementi sono esattamente  $\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor$ .
- cerco il minimo nelle locazioni che contengono le foglie dell'heap
- le foglie sono nelle locazioni da  $\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor$  a  $n - 1$

```
def esame(A, n):  
    return min([A[i] for i in range(n//2, n)])
```

Complessità  $\Theta(n)$

### Esercizio 7.

Diciamo che un vettore di interi distinti è  $k$ -ordinato se ogni elemento del vettore si trova a distanza al più  $k$  dalla sua posizione corretta (vale a dire quella che assumerebbe se il vettore venisse ordinato).

Ad esempio:

il vettore  $A = [10, 9, 8, 7, 4, 70, 60, 50]$  è 4-ordinato (basta ordinarlo per rendersene conto) mentre il vettore  $B = [6, 5, 3, 2, 8, 10, 9]$  è 3-ordinato

Progettare un algoritmo di ordinamento che dato un vettore  $A$   $k$ -ordinato di  $n$  interi e l'intero  $k$  ordina  $A$ .

La complessità dell'algoritmo deve essere  $O(n \log k)$ .

Possiamo ordinare il vettore utilizzando un vettore d'appoggio  $B$  ed un heap minimo  $H$  che contiene in ogni momento al più  $k$  elementi.

1. all'inizio  $H$  contiene i primi  $k$  valori di  $A$  e il vettore  $B$  è vuoto.
2. seguono  $n - k$  passi in cui al passo  $i$  estraiamo il minimo da  $H$ , lo posizioniamo nella prima posizione libera di  $B$  (finisce in  $B[i - 1]$ ) e lo rimpiazziamo in  $H$  con l'elemento di  $A[i]$  di  $A$ .
3. seguono  $k$  passi finali in cui estraiamo uno ad uno i minimi dall'heap  $H$  e li andiamo ad inserire in  $B$  nelle posizioni rimanenti da sinistra verso destra.
4. riversiamo infine gli elementi di  $B$  in  $A$ .

1. all'inizio  $H$  contiene i primi  $k$  valori di  $A$  e il vettore  $B$  è vuoto.
2. seguono  $n - k$  passi in cui al passo  $i$  estraiamo il minimo da  $H$ , lo posizioniamo nella prima posizione libera di  $B$  (finisce in  $B[i - 1]$ ) lo rimpiazziamo in  $H$  con l'elemento di  $B[i - 1]$  di  $A$ .
3. seguono  $k$  passi finali in cui estraiamo uno ad uno i minimi dall'heap  $H$  e li andiamo ad inserire in  $B$  nelle posizioni rimanenti da sinistra verso destra.
4. riversiamo gli elementi di  $B$  in  $A$ .

1. il passo 1 richiede tempo  $O(k)$  per costruire  $H$  e  $O(n)$  per inizializzare  $B$ .
2. Ciascuno degli  $n - k$  step del passo 2 richiede  $O(\log k)$  tempo per l'estrazione del minimo da  $H$  ed  $O(\log k)$  tempo per l'inserimento del nuovo elemento in  $H$ .
3. Ciascuno dei  $k$  step del passo 3 richiede  $O(\log k)$  per l'estrazione dell'elemento da  $H$ .
4. Il passo 4 richiede tempo  $O(n)$ .

Il costo dell'algoritmo è:

$$O(k) + O(n) + (n - k) \cdot O(\log k) + kO(\log k) + O(n) = O(n \log k)$$

### Esercizio 8.

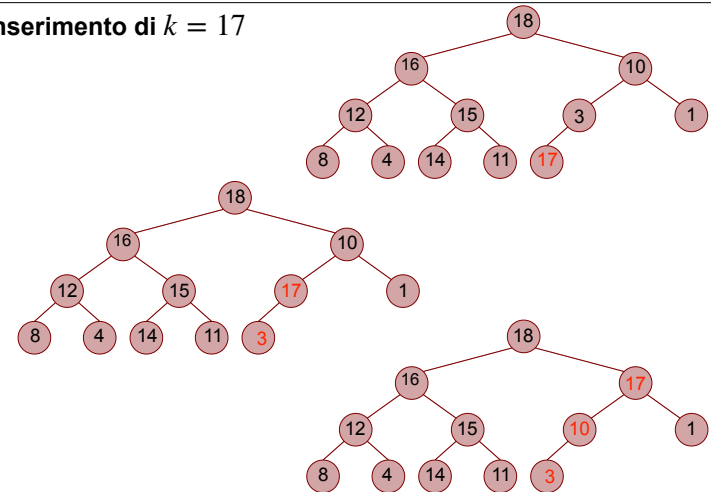
Scrivere una funzione che dati un Heap massimo, il suo `size_heap`  $n$  e un valore  $k$  inserisce  $k$  nell'heap.

IDEE

1. Inserire  $k$  nella prima posizione libera (in  $A[n]$ );
2. Incrementare  $n$  di 1
3. riaggiustare l'heap (il nodo deve risalire nell'albero fino a che non trova la sua posizione giusta).

Costo computazionale:  $O(\log n)$

inserimento di  $k = 17$



```
def aggiungi_heapM(A, n, k):
    i=n
    A[i]=k
    while i:
        p=(i-1)//2
        if A[p]>=A[i]: break
        A[p],A[i] = A[i],A[p]
        i=p
    return n+1
```

Costo computazionale:  $O(\log n)$

### Esercizio 9.

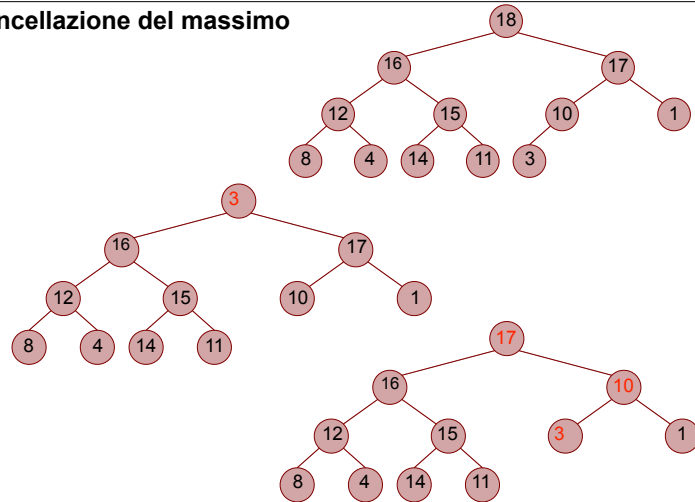
Scrivere una funzione che dati un Max Heap, ed il suo `size_heap`  $n$  restituisce l'elemento massimo dell'heap dopo averlo cancellato dall'heap.

IDEE

1. Prelevare la chiave della radice
2. Ricopiare nella radice la chiave in posizione  $n - 1$
3. Diminuire  $n$  di 1
4. riaggiustare l'heap (il nodo alla radice deve scendere nell'albero fino a che non trova la sua posizione giusta).



### cancellazione del massimo



```
def canc_max_heapM(A,n):
    if n==0:
        return None, 0
    res = A[0]
    A[0] = A[n-1]
    n -= 1
    i = 0
    while True:
        indice_m, l, r = i, 2*i+1, 2*i+2
        if l < n and A[l] > A[indice_m]:
            indice_m = l
        if r < n and A[r] > A[indice_m]:
            indice_m = r
        if indice_m==i:
            return res, n
        A[indice_m], A[i] = A[i], A[indice_m]
        i=indice_m
```

Costo computazionale:  $O(\log n)$

### Esercizio 10.

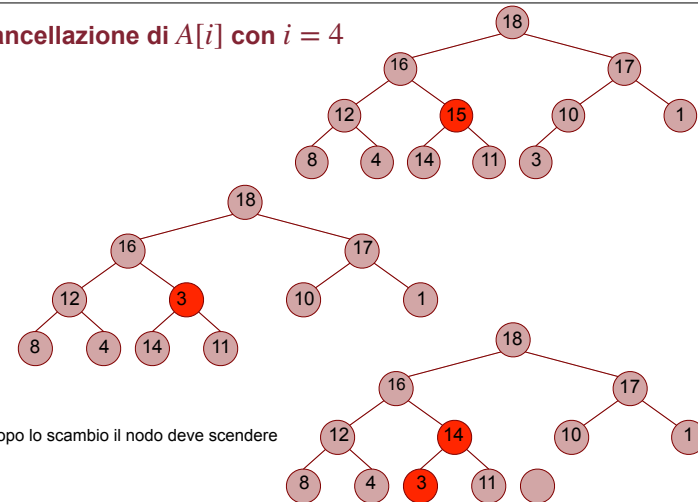
Scrivere una funzione che dati un Heap massimo A, il suo size\_heap  $n$  ed una sua posizione  $i$  cancella dall'heap l'elemento  $A[i]$

IDEA:

1. sostituire  $A[i]$  con  $A[n-1]$ , cioè con la foglia più a destra,
2. eliminare tale foglia decrementando  $n$
3. riaggiustare l'heap risultante:
  - A. se  $A[i]$  ora risulta minore del maggiore dei suoi figli, deve scendere nell'albero fino a raggiungere la sua giusta posizione;
  - B. se  $A[i]$  ora sembra in posizione corretta rispetto ai suoi figli, non è ancora detto che l'heap sia corretto, bisogna infatti confrontarlo con il padre, se questo è minore di  $A[i]$  il nodo deve risalire fino a raggiungere la sua giusta posizione.

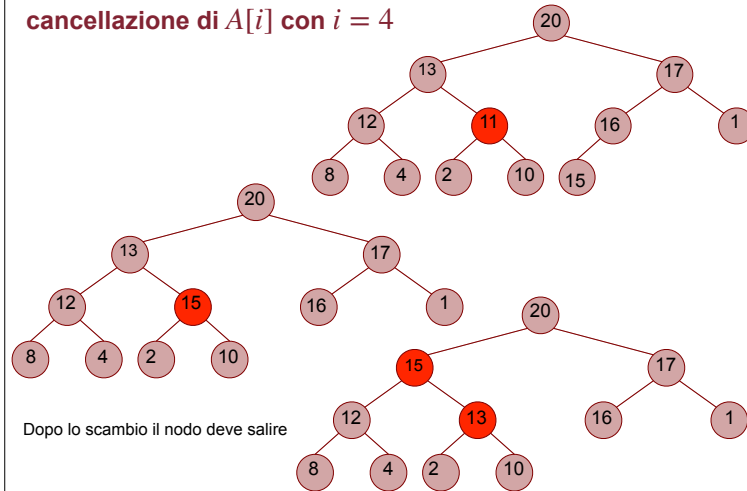
Costo computazionale:  $O(\log n)$

### cancellazione di $A[i]$ con $i = 4$



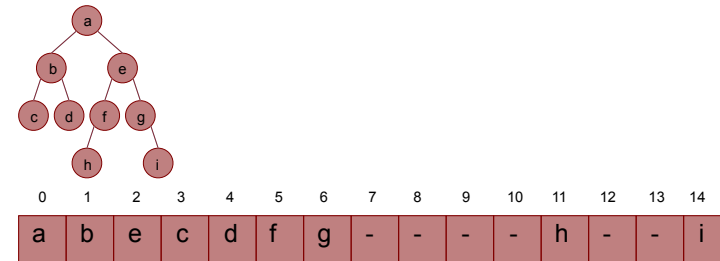
Dopo lo scambio il nodo deve scendere

cancellazione di  $A[i]$  con  $i = 4$



### Esercizio 11.

Implementazione della stampa in preorder su un albero binario memorizzato con la notazione posizionale.



**stampaPreorder: a b c d e f h g i**

### IDEE

Operiamo un semplice adattamento della visita ricorsiva preorder già vista.

La differenza è semplicemente che, anziché seguire puntatori, si calcolano gli indici dei figli (controllando che esistano).

Bisogna però anche controllare di non superare la fine del vettore.

```
def stampaPreordine(A,i):
    if i <len(A) and A[i]:
        print(A[i],end=' ')
        stampaPreordine(A,2*i+1)
        stampaPreordine(A,2*i+2)
    print()
```

La funziona verrà invocata con `Visita_preordine(A,0)`

```
>>> A=['a','b','e','c','d','f','g', None, None, None, None, 'h', None, None, 'i']
>>> stampaPreordine(A,0)
a b c d e f h g i
```

Il costo computazionale è identico a quello della visita preorder già vista.