

In questa lezione

- **Alberi di decisione nella determinazione di limiti inferiori ai problemi**

CLRS10 cap. 8 par. 8.1

Ordinamenti quadratici

Abbiamo visto tre algoritmi per ordinare una sequenza

- insertionSort,
- SelectionSort
- BubleSort

Senza ipotesi
sul tipo degli elementi
della sequenza, le **uniche operazioni**
permesse sono confronti e assegnazioni.

Tutti con una complessità di tempo nel caso **peggiore** di $\Theta(n^2)$, tutti **basati su confronti** e tutti **“in loco”** cioè **“operanti sul posto”**

Non si usa memoria aggiuntiva

Dom. 1 Allora quale scegliere?

Dom. 2 Si può fare di meglio?

Allora quale scegliere?

Complessità Nel
caso **peggiore**

Complessità Nel
caso **migliore**

- | | | |
|-----------------|-----------------|-------------------------------|
| • insertionSort | • $\Theta(n^2)$ | • $\Theta(n)$ |
| • SelectionSort | • $\Theta(n^2)$ | • $\Theta(n^2)$ |
| • BubbleSort | • $\Theta(n^2)$ | • $\Theta(n^2)$ o $\Theta(n)$ |

Quindi contano le **costanti**! Nel BubbleSort il numero di scambi è il più delle volte proibitivo (tranne quando è già ordinato...), esistono varianti che migliorano leggermente, ma l'insertionSort è il più efficiente tra questi.

Algoritmi in $O(\text{nlg } n)$

Complessità Nel
caso **peggiore**

Complessità Nel
caso **medio**

- MergeSort
- QuickSort
- HeapSort

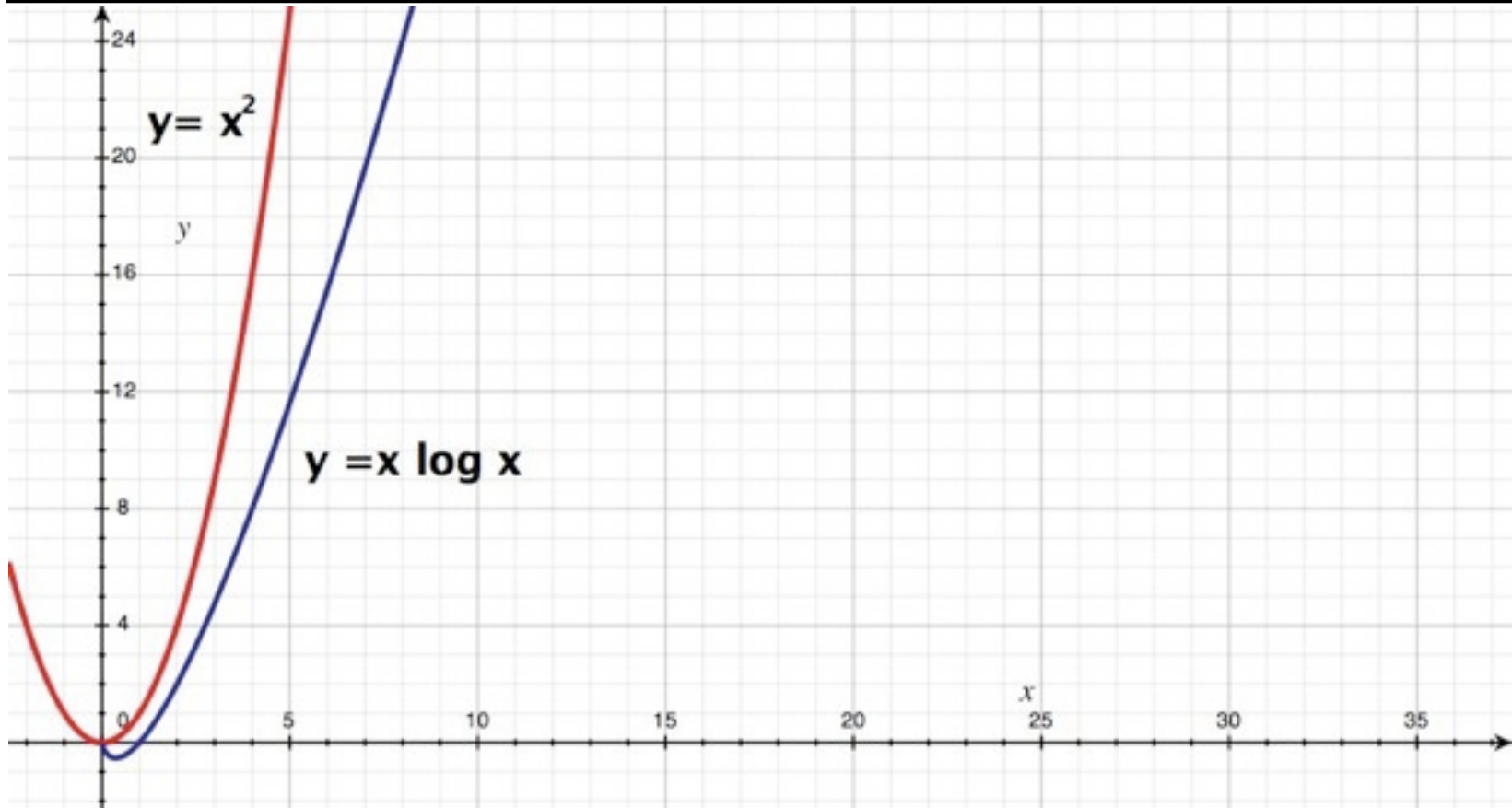
- $\Theta(\text{nlg } n)$
- $\Theta(n^2)$
- $O(\text{nlg } n)$

- $\Theta(\text{nlg } n)$

Si può fare di meglio?

Confronto x^2 e $x \lg x$

n	10	100	1000	10^6	10^9
$n \lg_2 n$	~ 33	~ 665	$\sim 10^4$	$\sim 2 \cdot 10^7$	$\sim 3 \cdot 10^{10}$
n^2	100	10^4	10^6	10^{12}	10^{18}



Si può fare di meglio?

In altri termini **quanti confronti** sono **necessari** (o qual è il limite inferiore al numero di confronti da eseguire) per ordinare una sequenza di n elementi?

Un **limite inferiore** $f(n)$ per il problema dell'ordinamento, nel modello basato su confronti, stabilisce che **ogni** algoritmo di ordinamento basato sui confronti deve fare almeno $f(n)$ di confronti.

Limite inferiore per l'ordinamento

Dimostreremo che **ogni** algoritmo di ordinamento **basato su confronti** deve eseguire nel caso peggiore $\Omega(n \lg n)$ confronti.

In altri termini dimostreremo che $n \lg n$ è un limite inferiore alla complessità del **problema dell'ordinamento**, nel modello basato su confronti.

Limiti inferiori asintotici

Dimostrare che $f(n)$ è un limite inferiore per **un problema di taglia n** vuol dire dimostrare che **ogni algoritmo, all'interno di un certo modello di computazione**, ha un tempo di calcolo nel caso **peggiore** di almeno $f(n)$.

(si potrebbe fare anche per gli altri casi, migliore e medio)

Questo non garantisce che riusciamo a trovare un algoritmo con quella complessità.

Se per il mio problema fosse necessario un tempo di calcolo inferiore al limite inferiore, dovrò cambiare il modello di calcolo o porre dei vincoli al problema...

Taglia di un problema

È una misura dell'input (in bit, parole, ecc.) che dipende dalla rappresentazione dei dati (struttura dati)

Esempi

- **ordinamento**: numero di oggetti da ordinare
- **gestione dati**: numero dei dati da gestire
- **algoritmi e problemi su alberi**: numero di nodi o altezza

Limiti superiori asintotici

Dimostrare che $f(n)$ è un limite superiore per un problema di taglia n è molto più semplice: basta esibire un algoritmo di complessità $O(f(n))$.

Un **limite superiore per il problema dell'ordinamento, nel modello basato su confronti, è $O(n \lg n)$ perché abbiamo algoritmi di ordinamento di questa complessità nel caso peggiore .**

Algoritmi ottimali

Se abbiamo dimostrato che un **problema** ha complessità, in un determinato modello di calcolo, nel caso peggiore

$$\Omega(f(n))$$

(cioè che $f(n)$ è un limite **inferiore** alla sua complessità) e troviamo un **algoritmo** A che ha complessità

$$O(f(n))$$

(cioè che $f(n)$ è un limite **superiore** alla sua complessità)

allora possiamo dire il **problema** ha complessità

$$\Theta(f(n))$$

(cioè che $f(n)$ è un limite stretto alla sua complessità) e che l'algoritmo A è **asintoticamente ottimale**

Alberi di decisione

Per dimostrare che $\Omega(\text{nl}g\ n)$ è un limite inferiore al **numero di confronti** eseguiti da un algoritmo di ordinamento, basato sui confronti, utilizziamo gli **alberi di decisione**.

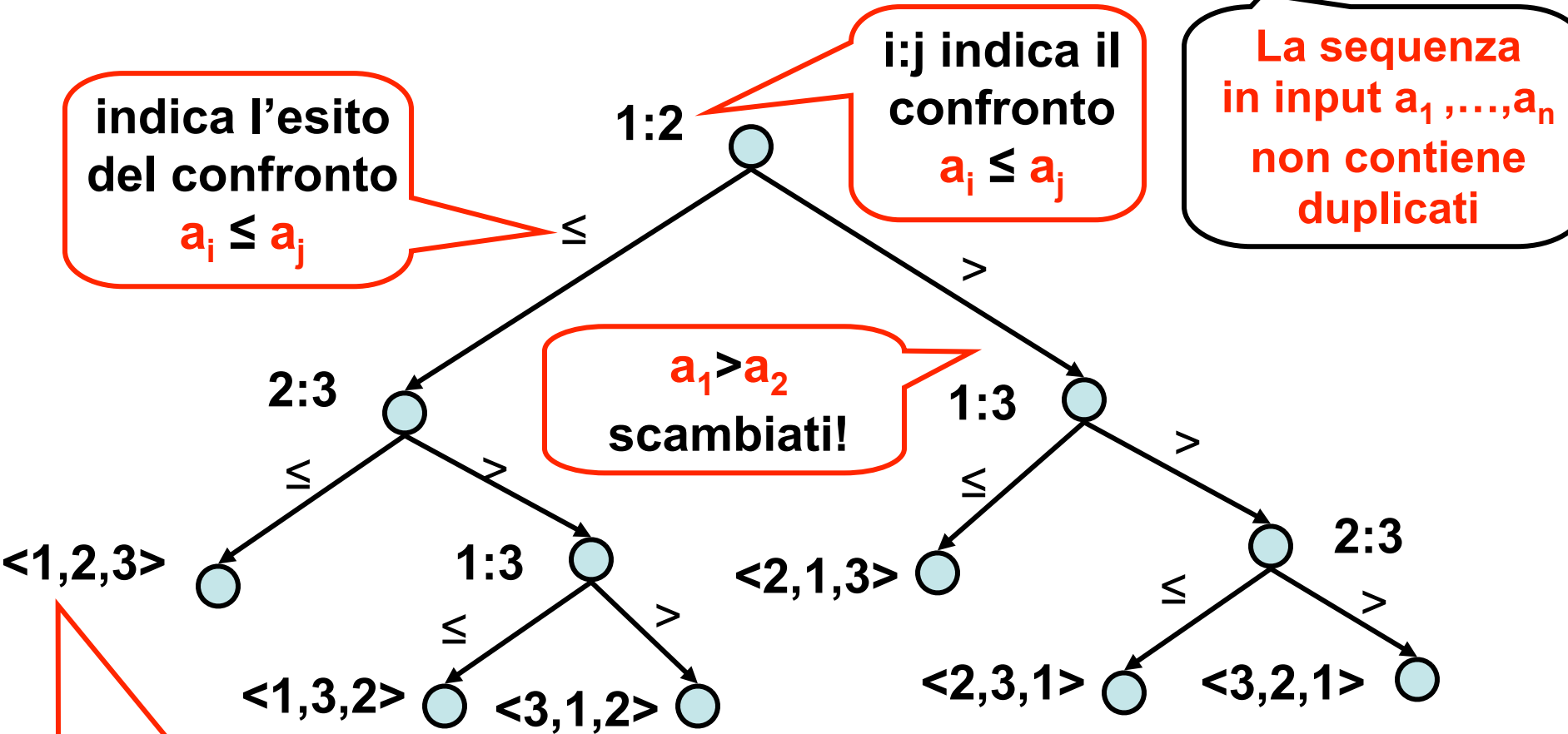
Alberi di decisione

Un algoritmo di ordinamento basato sui confronti può essere rappresentato da un albero binario in cui ogni **nodo interno** corrisponde a un **confronto** tra due elementi.

Astraiamo da ogni altro aspetto dell'algoritmo come controllo, scambi,..., vediamo solo i confronti.

I possibili output di un algoritmo di ordinamento sono le **permutazioni** della sequenza in input che sono quindi associate alle **foglie** dell'albero di decisione.

Albero di decisione dell' insSort



permutazione risultante per $a_1 \leq a_2 \leq a_3$

L'altezza dell'albero fornisce la complessità di tempo nel caso peggiore!

Albero di decisione ordinamenti

Un algoritmo di ordinamento deve poter produrre tutti i possibili output e poiché le permutazioni di $1, 2, \dots, n$ sono $n!$, l'albero delle decisioni deve avere **almeno $n!$** foglie, cioè $n! \leq n\text{Foglie}(t)$

Tra tutti gli alberi di decisione, che corrispondono ad altrettanti algoritmi di ordinamento, cerchiamo quello di altezza minima. Questo mi darà un limite inferiore.

In un albero binario di altezza h si ha $n\text{Foglie}(t) \leq 2^h$
Da cui $\lg(n!) \leq \lg(n\text{Foglie}(t)) \leq h$, per la **monotonicità** della funzione logaritmo.

Dunque come minimo l'albero deve avere altezza $\lg(n!)$ o equivalentemente, nel caso peggiore l'algoritmo deve eseguire almeno $\lg(n!)$ confronti.

Il limite inferiore

Stirling ha dimostrato che $n! > (n/e)^n$

Quindi $\lg n! > \lg (n/e)^n$

Avevamo che $h \geq \lg n!$

quindi $h > \lg (n/e)^n =$

$n \lg (n/e) =$

$n \lg n - n \lg e$

Quindi possiamo concludere che $\lg n! = \Omega(n \lg n)$

$e =$ costante di Nepero

Senza usare la formula di Stirling

Notiamo che $n! = n(n-1) \dots 2 =$
 $n(n-1) \dots \lfloor n/2 \rfloor (\lfloor n/2 \rfloor - 1) \dots 2$
 $\geq n(n-1) \dots \lfloor n/2 \rfloor$
 $\geq \lfloor n/2 \rfloor^{\lfloor n/2 \rfloor}$

perchè i fattori sono tutti maggiori o uguali a $\lfloor n/2 \rfloor$

quindi otteniamo che
 $\lg n! > \lg (\lfloor n/2 \rfloor^{\lfloor n/2 \rfloor}) = \lfloor n/2 \rfloor \lg \lfloor n/2 \rfloor$

Quindi possiamo concludere che $\lg n! = \Omega(n \lg n)$

$\Theta(n \lg n)$ per gli ordinamenti

Quindi il limite **superiore** al problema dell'ordinamento è $O(n \lg n)$, mentre l'**inferiore** è $\Omega(n \lg n)$, allora possiamo concludere che $\Theta(n \lg n)$ è un limite stretto, nel caso peggiore, per il **problema dell'ordinamento**, quando ci restringiamo ad algoritmi basati sul confronto.

Gli algoritmi di ordinamento con complessità $O(n \lg n)$ nel caso peggiore, mergeSort e heapSort, sono asintoticamente **ottimali** (il loro albero di decisione ha **altezza minima**)

$\Omega(n \lg n)$ per gli ordinamenti

Il limite inferiore $\Omega(n \lg n)$ vale per tutti gli algoritmi di ordinamento **generali**, cioè quelli per i quali non si fa **alcuna ipotesi** sugli elementi da ordinare e nei quali quindi le uniche operazioni ammesse sono **confronti** e **assegnamenti**.

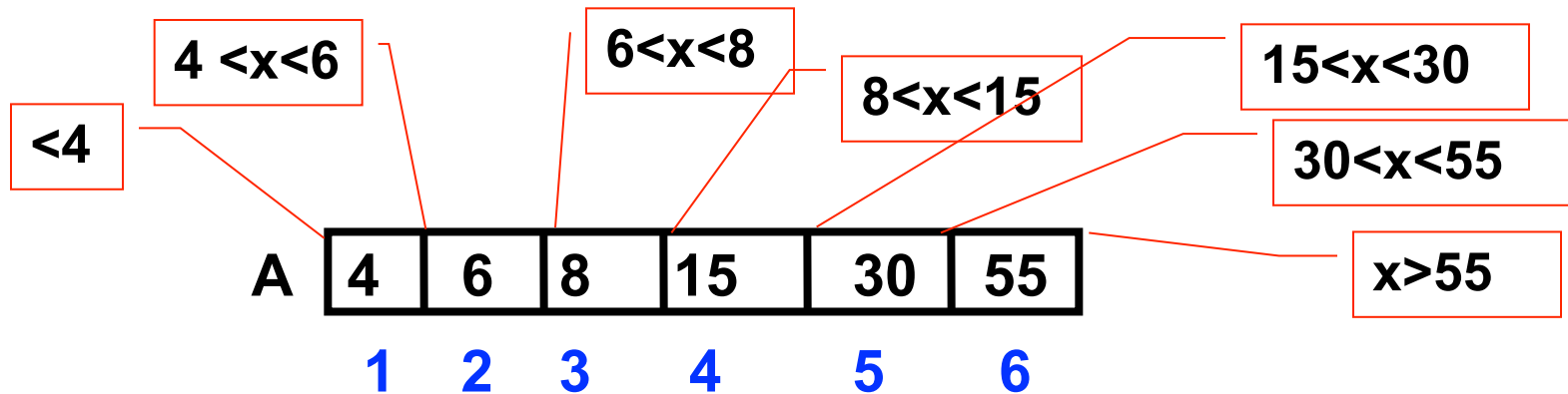
Sfruttando conoscenze sull'input possiamo avere ordinamenti più veloci, ma in $\Omega(n)$!

Infatti per ordinare n elementi almeno li dobbiamo leggere!

La ricerca in una sequenza ordinata

INPUT: array $A[1] \dots A[n]$ di elementi tali che $A[i] < A[i+1]$, per $1 \leq i < n$ e un elemento x

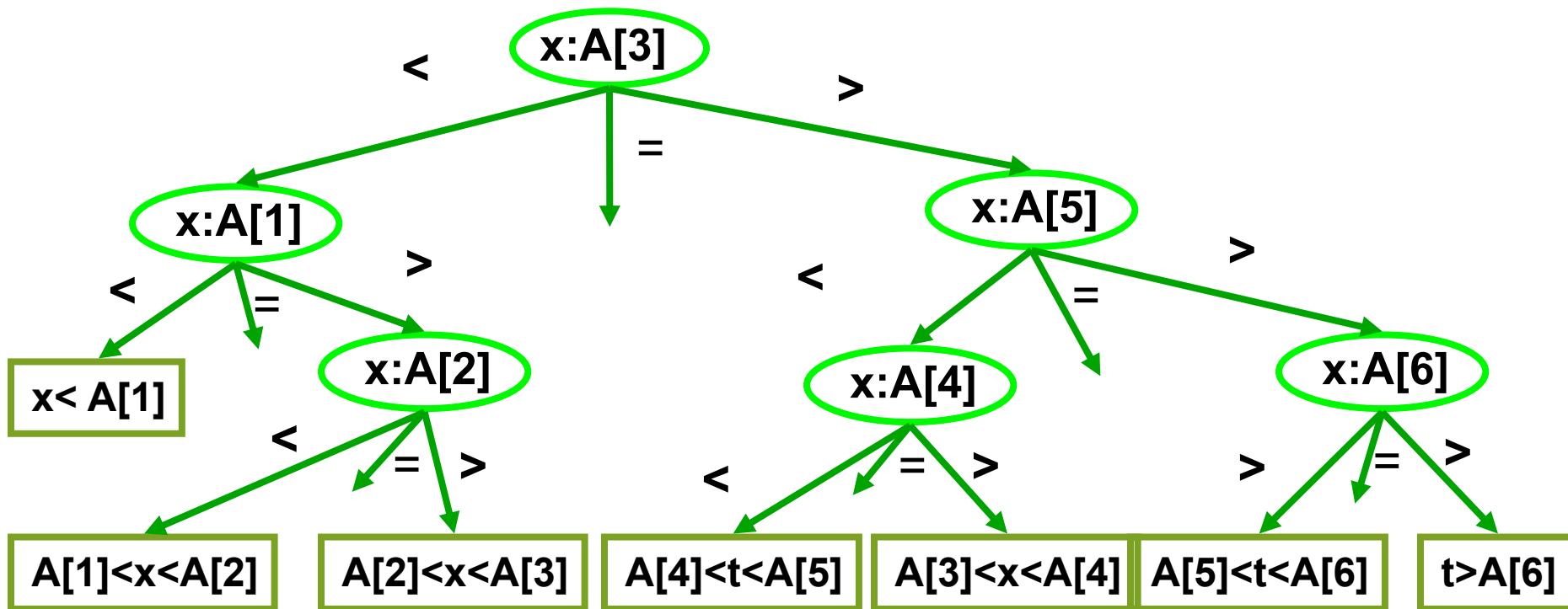
OUTPUT: la posizione di x in A se x è presente in A e NIL altrimenti



Albero di decisione ternario

Un albero di decisione per il problema avrà i nodi etichettati dal confronto tra l'elemento cercato e un elemento della sequenza e **tre figli** per i **tre esiti del confronto**: $<$, $=$, $>$.

Per esempio per la ricerca binaria:



Limite inferiore

Il numero delle foglie dell'albero di decisione è almeno $2n+1$

Analogamente al caso binario per un albero ternario vale

$$n_{\text{foglie}}(t) \leq 3^h$$

Da cui $\log_3(2n+1) \leq \log_3 n_{\text{foglie}}(t) \leq h$.

Quindi

$h \geq \log_3(2n+1) \geq \log_3 n$ per ogni $n \geq 1$

da cui

$$h = \Omega(\lg n)$$

Limite superiore

Conosciamo due algoritmi:

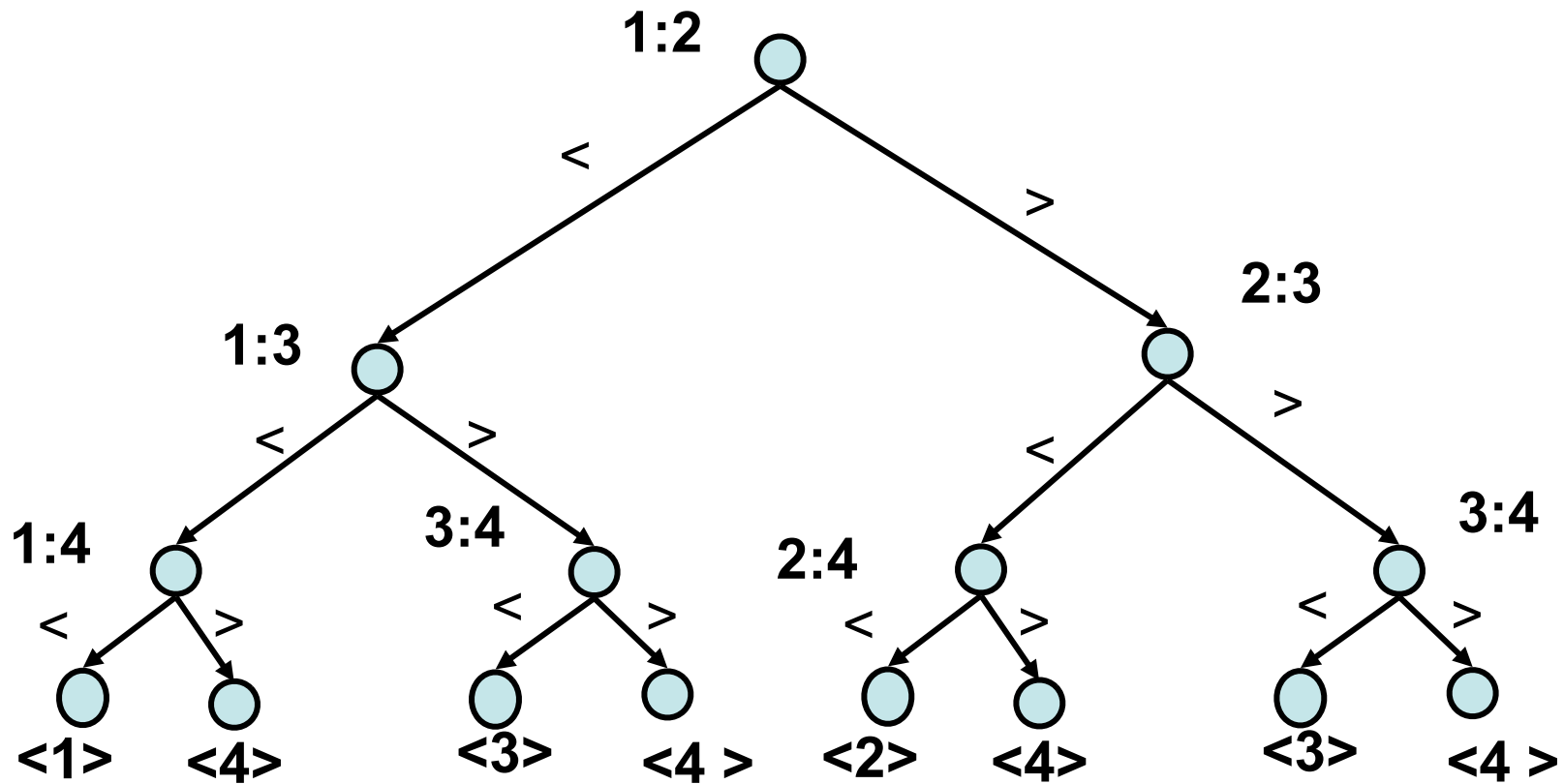
- 1. la ricerca sequenziale, con complessità $\Theta(n)$, nel caso peggiore e**
- 2. la ricerca binaria, con complessità $\Theta(\lg n)$ sempre nel caso peggiore**

La ricerca del minimo

Possiamo utilizzare il modello degli alberi di decisione anche per dimostrare limiti inferiori di altri problemi, che si risolvono mediante confronti.

Quanti confronti sono necessari (limite inferiore) e sufficienti (limite superiore) per trovare il **minimo tra **n** elementi?**

Albero di decisione dell'algoritmo per la ricerca del minimo



Limite inferiore per la ricerca del minimo

1. L'albero di decisione deve avere almeno n foglie e dunque **altezza** almeno $\lg n$, quindi il problema ha complessità $\Omega(\lg n)$

2. $\Omega(n)$ è un limite inferiore migliore che si ottiene come segue:

- se gli n elementi sono tutti distinti allora $n-1$ elementi non possono essere il minimo
- in ogni confronto c'è sempre un solo “perdente” (il maggiore)
- quindi sono necessari almeno $n-1$ confronti

$\Theta(n)$ per la ricerca del minimo

L'algoritmo ha complessità nel caso peggiore $\Theta(n)$.

Poiché il limite inferiore è $\Omega(n)$ anche questo limite è stretto e possiamo dire che il **problema di individuare il minimo** ha complessità $\Theta(n)$.

Conclusione

Poiché il limite inferiore e il superiore coincidono, anche questo limite è stretto e possiamo concludere che la complessità del **problema della ricerca in una sequenza ordinata** (nel caso peggiore) è $\Theta(\lg n)$, cioè che $\lg n$ è il numero necessario e sufficiente di confronti per il **problema della ricerca in una sequenza ordinata** .

Inoltre l'algoritmo della ricerca binaria è ottimale.