

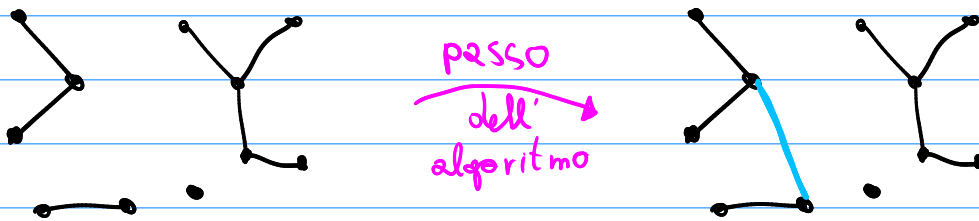
# Algoritmo di Kruskal

①

- Algoritmo che dato un grafo  $G = (V, E, w)$  produce un albero di copertura minimo  $T \subseteq E$ .
  - semplice
  - pesato
  - connesso

- Algoritmo greedy: si parte con  $T := \emptyset$  e ad ogni passo si aggiunge un arco secondo un criterio di MINIMALITÀ "LOCALE".

**Idea:** ad ogni passo gli archi scelti compongono varie componenti connesse (senza cicli)



- Si aggiunge a  $T$  l'arco di costo minimo che non introduce cicli e che unisce due componenti connesse.

- Dopo  $n-1$  archi inseriti, l'albero è completo.

LISTA DI ARCHI

```
1 def Kruskal(V,E,W):
2   # Ordina rispetto ai pesi in
3   # modo non decrescente
4   E = sorted(E,key=lambda e: W[e])
5   T = []
6   for u,v in E:
7       if componente(u,T) != componente(v,T):
8           T.append((u,v))
9   return T
10
```

scorriamo gli archi dal peso minore al peso maggiore  
inseriamo nella soluzione un arco solo se non crea cicli, ovvero se unisce due componenti connesse

Vediamo esempio Pre-calcolato

②

• L'algoritmo è semplice, ma non è chiaro come verificare in modo

## EFFICIENTE

se due vertici sono in due componenti connesse diverse.

Questo lo vedremo dopo: per ora discutiamo la complessità dell'algoritmo e la sua correttezza

**COMPLESSITÀ**: per gestire le componenti connesse dovremo costruire delle **STRUTTURE DATI** apposite, che dovremo mantenere durante l'algoritmo. In tutto avremo un costo, in termini di operazioni, che per ora chiamiamo **GESTIONE DELLE COMPONENTI**

Per il resto:

- ordinamento della lista di archi  $O(|E| \log |E|) = O(|E| \log |V|)$
- ciclo sugli archi della lista ordinata, con  $O(1)$  operazioni per ciclo (a parte la gestione delle componenti)
- la gestione delle componenti ci costerà  $O(|E| \cdot g(|V|))$  in totale con  $g(|V|) \leq O(\log |V|)$

**COMPLESSITÀ**:  $O(|E| \log |V|)$

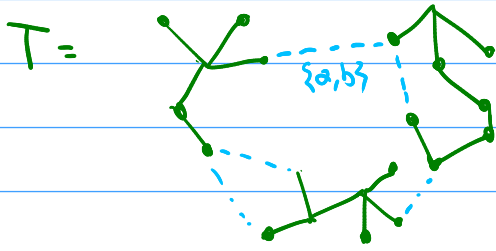
Thm L'algoritmo di Kruskal trova un albero di copertura di costo minimo

dim

Ⓐ DIMOSTRIAMO CHE PRODUCE UN ALBERO DI COPERTURA

① poiché un arco viene inserito in  $T$  solo se connette due componenti, allora in  $T$  non ci saranno mai cicli.

② L' algoritmo può terminare senza aver connesso tutti i vertici del grafo?



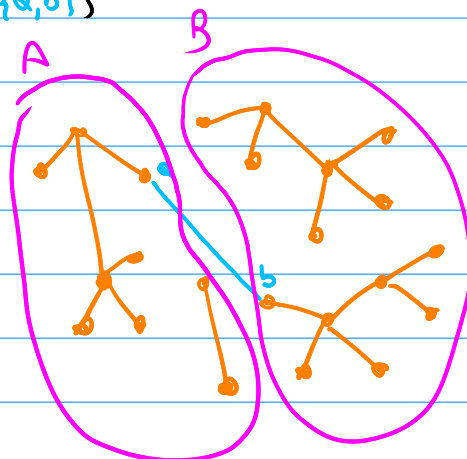
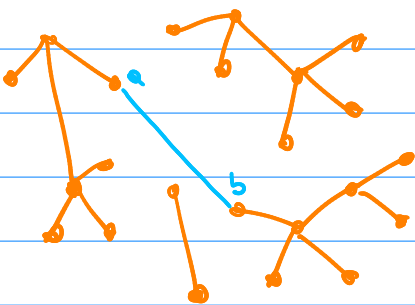
Se alla fine dell' algoritmo  $T$  ha più di una comp. connessa allora (visto che  $G$  è connesso) ci sono degli archi  $\dots$  che le connettono

- Sia  $\{a,b\}$  l' arco di costo minimo fra questi.
- Al momento in cui  $\{a,b\}$  è stato analizzato, se non è stato scelto allora  $a$  e  $b$  erano già nella stessa componente
- Ma allora dovrebbero esserlo anche alla fine del ciclo, perché aggiungere archi in  $T$  non separa componenti connesse

ⓑ Dimostriamo che l'albero di copertura ha costo minimo

• In ogni momento l' algoritmo ha una soluzione parziale costituita da tante componenti connesse senza cicli (questa struttura ha il nome di FORESTA, ma non è importante qui). Chiamiamo  $T$  questa soluzione parziale

- Dimostriamo che ad ogni passo  $T$  è un sottinsieme di una soluzione minima
  - Caso base:  $T := \emptyset$
  - Passo induttivo:  $T \rightarrow T \cup \{a,b\}$



(4)

- $A, B$  è un taglio che non è attraversato da nessun arco di  $T$  ma che è attraversato da  $\{a, b\}$
  - Se  $\{a, b\}$  è l'arco di costo minimo che attraversa  $A, B$  allora il teorema del taglio ci garantisce il passo induttivo
  - Se invece esiste  $\{c, d\}$  con  $w(\{c, d\}) < w(\{a, b\})$  che attraversa  $A, B$ 
    - $\{c, d\}$  viene analizzato prima di  $\{a, b\}$
    - $\{c, d\}$  non introduce un ciclo nel momento in cui viene analizzato
    - quindi  $\{c, d\}$  non esiste
- 

## GESTIONE DELLE COMPONENTI CONNESSE

- Mentre costruiamo le soluzioni parziali  $T_0, T_1, \dots, T_{n-1}$  abbiamo bisogno di sapere se due vertici  $u$  e  $v$  sono connessi nella soluzione parziale  $T_i$
- OPZIONE Potremmo fare una DFS o BFS su  $T_i$  ogni volta che viene modificata la soluzione, e tenere traccia di quali vertici sono connessi.
  - questo costerebbe  $n$  volte  $O(|V| + |T_i|)$  quindi  $O(n^2)$  e sarebbe troppo per grafi con  $|E| \ll n^2$

OSSERVAZIONE  $T_0, T_1, \dots$  non sono input arbitrari:

- li stiamo costruendo noi, e quindi potremmo mantenere traccia delle componenti connesse ogni volta che aggiungiamo un arco

i.e. **UNIAMO DUE COMPONENTI CONNESSE**

(5)

ESERCIZIO 23.2-1

- L'algoritmo di Kruskal può restituire alberi di copertura differenti per lo stesso grafo pesato  $G$ , a seconda di come vengono ordinati gli archi di peso uguale.
- Mostrate che per ogni albero di copertura minimo esiste un ordinamento iniziale degli archi tale che  $T$  è l'albero prodotto dall'algoritmo di Kruskal.

ESERCIZIO 23-1

- Sia  $G$  un grafo pesato, connesso, non orientato, con  $|E(G)| > |V(G)|$  con **TUTTI I PESI SUGLI ARCHI DISTINTI**.

① Dimostrate che il suo albero di copertura minimo  $T$  è **UNICO**

Chiamiamo  $T'$  un secondo albero di copertura minimo di  $G$ , se ha costo minimo tra tutti gli alberi di copertura minimi eccetto  $T$

② Dimostrate che esistono archi  $\{x, y\} \in T$  e  $\{x', y'\} \notin T$  tali che  $T \setminus \{\{x, y\}\} \cup \{\{x', y'\}\}$  è un secondo albero di copertura minimo

③ Descrivete un algoritmo efficiente per calcolare il secondo migliore albero di connessione minimo di  $G$