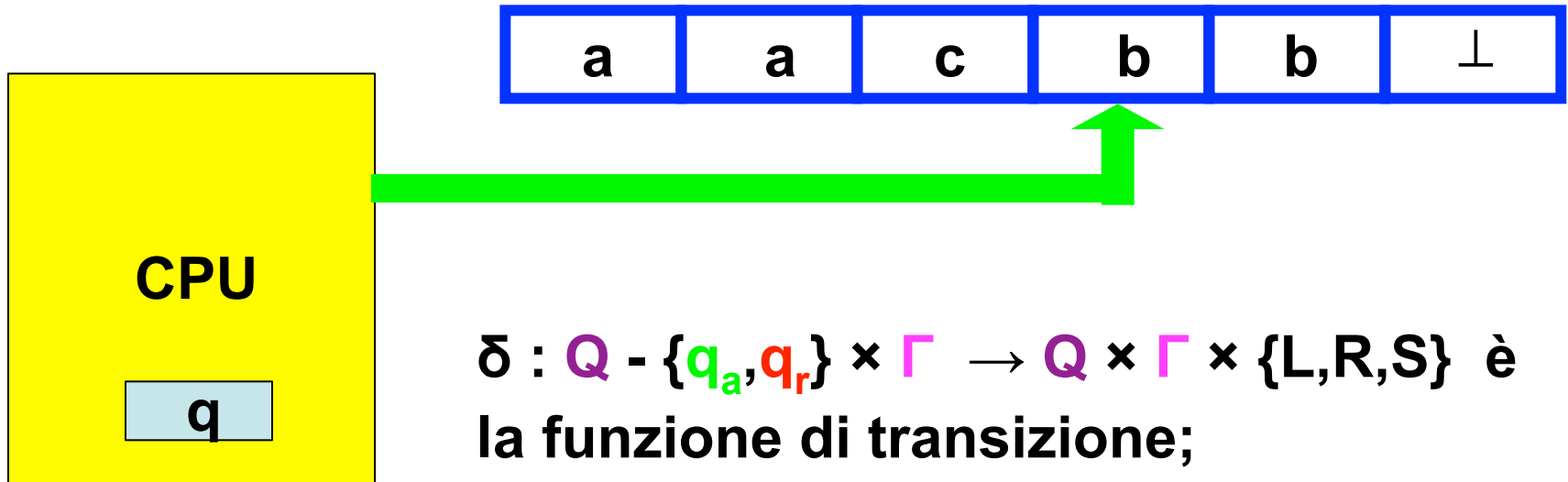


Varianti del modello base

“Turing showed that such innovations as adding tapes or tape symbols does not increase the set of functions that can be computed by machine”

**da “On the Computational Complexity of Algorithms” di
J. Hartmanis and R. E. Stearns
pubblicato in Transactions of the American
Mathematical Society, Vol. 117 (May, 1965), pp. 285-306**

Macchina di Turing con tre spostamenti della testina



$\delta : Q - \{q_a, q_r\} \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, R, S\}$ è la funzione di transizione;

Mosse con testina

che si muove a a destra:

se $\delta(q,a) = (p,b,R)$ allora

$$\alpha q a c \beta \Rightarrow_T \alpha b p c \beta$$

che si muove a sinistra:

se $\delta(q,c) = (p,b,L)$ allora

$$\alpha a q c \beta \Rightarrow_T \alpha p a b \beta$$

ferma:

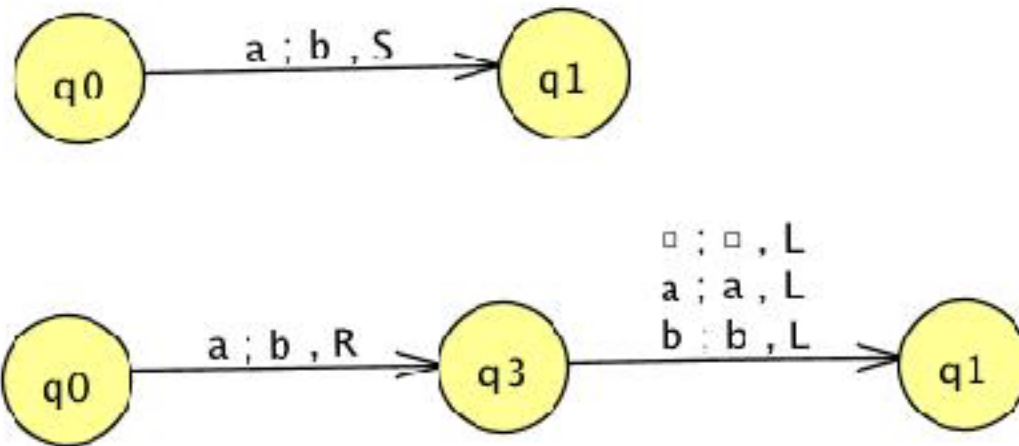
se $\delta(q,c) = (p,b,S)$ allora

$$\alpha a q c \beta \Rightarrow_T \alpha a p b \beta$$

L'ulteriore possibilità non aumenta il potere computazionale

Possiamo simulare la mossa con testina ferma con una mossa a destra andando in un nuovo stato e una a sinistra su ogni simbolo di nastro.

Supponendo che l'alfabeto di nastro sia solo $\{a,b,\text{cella vuota}\}$:

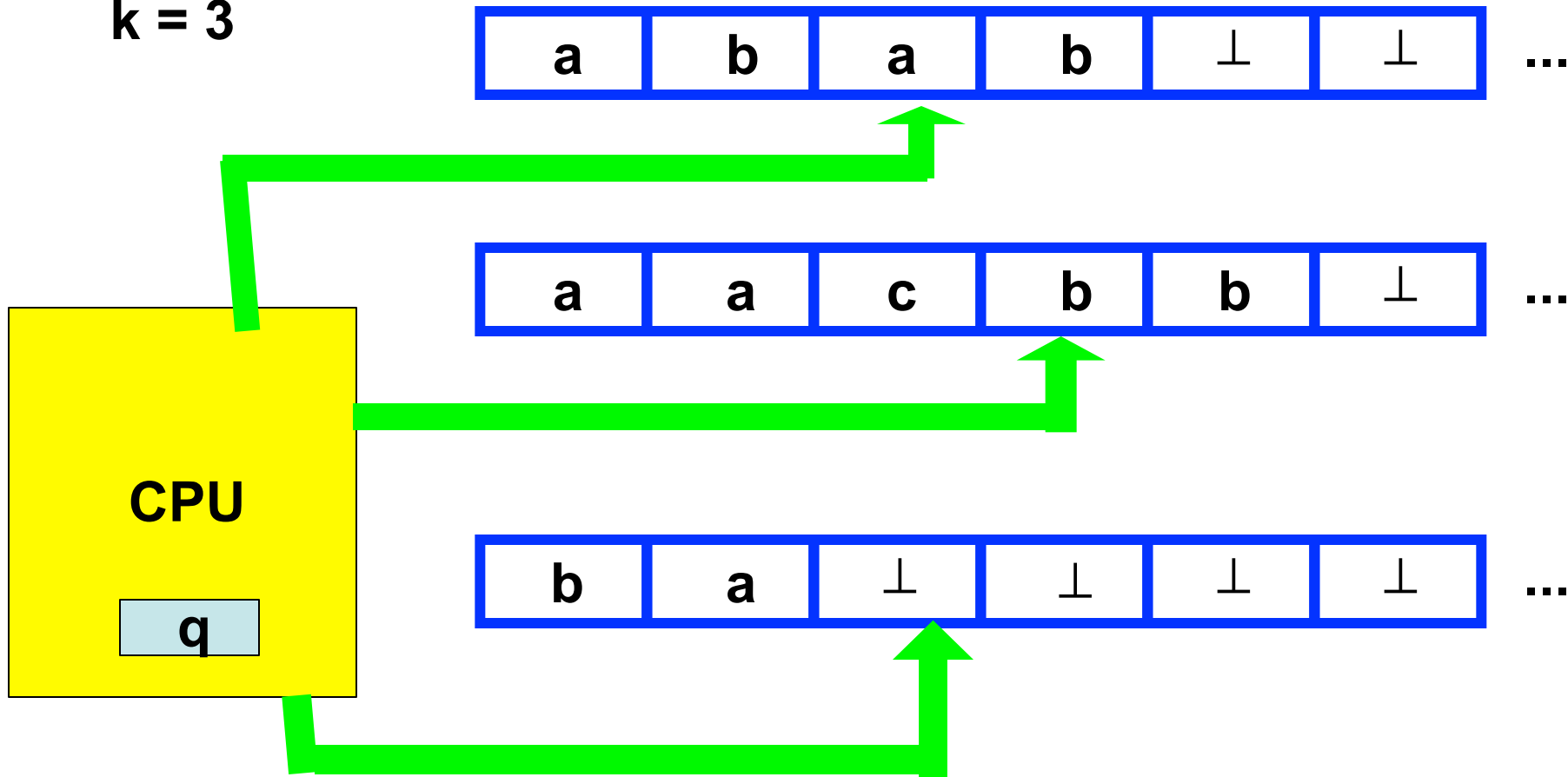


se $\delta(q_0, a) = (q_1, b, S)$ allora $\alpha q_0 a b \beta \Rightarrow_T \alpha q_0 b b \beta$

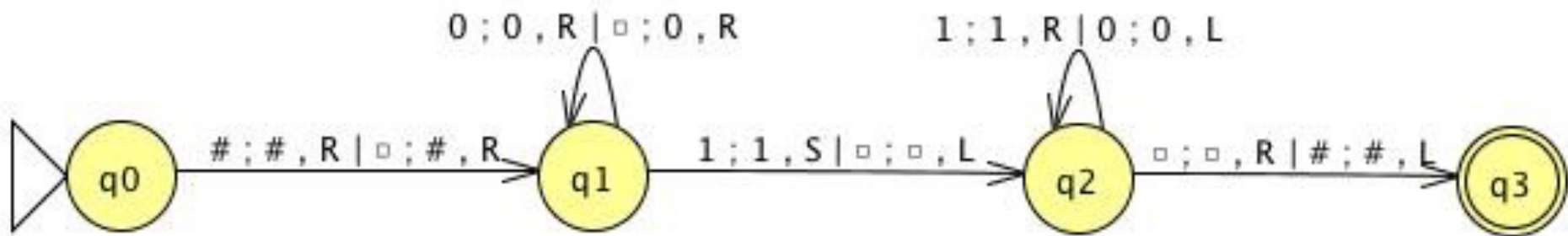
e equivalentemente $\alpha q_0 a b \beta \Rightarrow_T \alpha b q_3 b \beta \Rightarrow_T \alpha q_1 b b \beta$

Macchina di Turing a k nastri

$k = 3$



2TM per $L = \{0^n 1^n \mid n > 0\}$



Macchina di Turing a k nastri

Una **Machina di Turing deterministica a k nastri**, in breve **kTM**, è una settupla

$$M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_a, q_r)$$

come nel caso a un nastro dove

$$\delta : (Q - \{q_a, q_r\}) \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, R\}^k,$$

è la funzione di transizione, che descrive i cambiamenti nelle celle in lettura sui singoli nastri e la direzione di spostamento delle k testine di lettura. Se

$$\delta(q, a_1, \dots, a_k) = (p, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$$

con a_i, b_i in Γ , D_i in $\{L, R\}$, per $i = 1, \dots, k$, si intende che nello stato q leggendo a_1 sul primo nastro, ..., a_k sul k -simo, la k -TM entra nello stato p , scrive b_1 sul primo nastro, ..., b_k sul k -simo nastro e sposta la prima testina in direzione D_1 , ... e la k -sima in direzione D_k .

Configurazioni per una K-TM

Una configurazione deve informare sul contenuto del nastro, lo stato della macchina e la posizione delle testine di lettura.

Queste informazioni si possono ottenere sinteticamente con k sequenze del tipo

$$\alpha_1 qa_1 \beta_1, \dots, \alpha_k qa_k \beta_k \text{ in } (\Gamma^* Q \Gamma^*)^k$$

dove α_i e β_i sono stringhe su Γ , a_i è un simbolo di Γ , $\alpha_i a_i \beta_i$ è il contenuto dell' i -simo nastro, a_i è il simbolo in lettura sull' i -simo nastro, per $1 \leq i \leq k$, e q è lo stato della macchina.

Mosse

Una configurazione porta a un'altra se le operazioni di scrittura e di spostamento delle testine sono eseguite in conformità ad una regola descritta dalla funzione di transizione

La sequenza $q_0 a_1 \dots a_n, q_0 \perp, \dots, q_0 \perp$ in $(\Gamma^* Q \Gamma^*)^k$, dove $a_1 \dots a_n$ è la stringa input e q_0 è lo stato iniziale, è la configurazione iniziale.

Una configurazione del tipo $\alpha_1 q_a a_1 \beta_1, \dots, \alpha_k q_a a_k \beta_k$ è detta di accettazione.

Una configurazione del tipo $\alpha_1 q_r a_1 \beta_1, \dots, \alpha_k q_r a_k \beta_k$ è detta di rifiuto.

Queste configurazioni sono di terminazione

Linguaggio accettato

Sia $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_a, q_r)$ una kTM, e sia $C(x)$ l'insieme delle configurazioni raggiungibili da quella iniziale per l'input $x = q_0 a_1 \dots a_n, q_0 \perp, \dots, q_0 \perp$

Il linguaggio **accettato** (riconosciuto) è

$$L(M) = \{x \mid x \in \Sigma^* \text{ e } \exists c \in C(x) \text{ e } c \text{ è di accettazione}\}$$

Il linguaggio **rifiutato** è

$$R(M) = \{x \mid x \in \Sigma^* \text{ e } \exists c \in C(x) \text{ e } c \text{ è di rifiuto}\}$$

In generale $L(M) \cup R(M) \subseteq \Sigma^*$

Se $L(M) \cup R(M) = \Sigma^*$ allora vuol dire che la TM si ferma sempre, in tal caso $L(M)$ è il linguaggio **deciso** dalla TM.

Classe dei linguaggi accettati

L'insieme dei linguaggi che sono accettati da una k TM è così definito, per ogni $k \geq 1$:

$$\mathcal{L}(\text{TM Più Nastri}) = \{L \mid \exists k \in \mathbb{N}, \exists M \in k\text{TM}, e L(M) = L\}$$

Macchina di Turing a k nastri

DOMANDA:

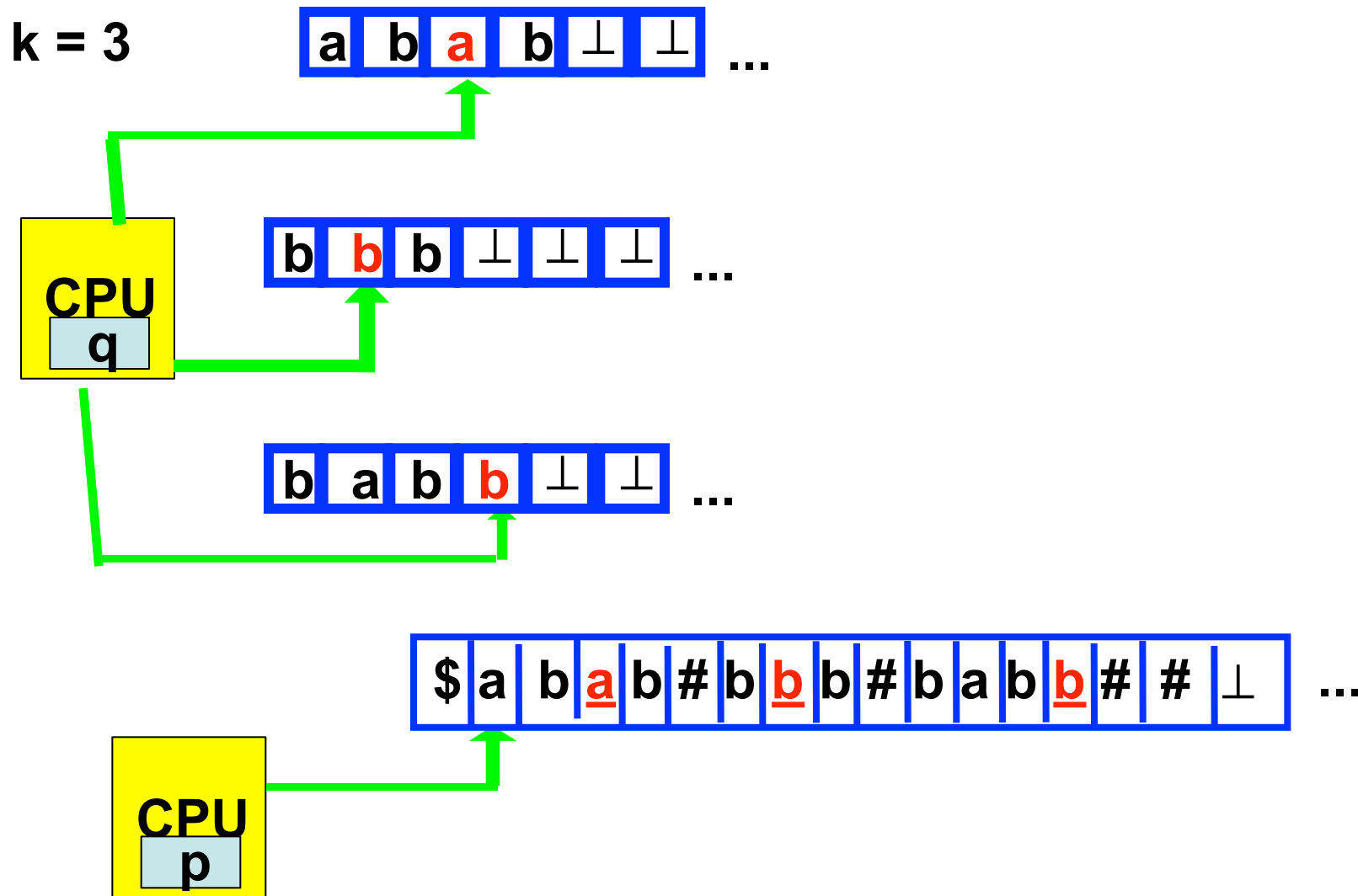
La versione a k nastri ha un potere computazionale maggiore??

RISPOSTA: NO.

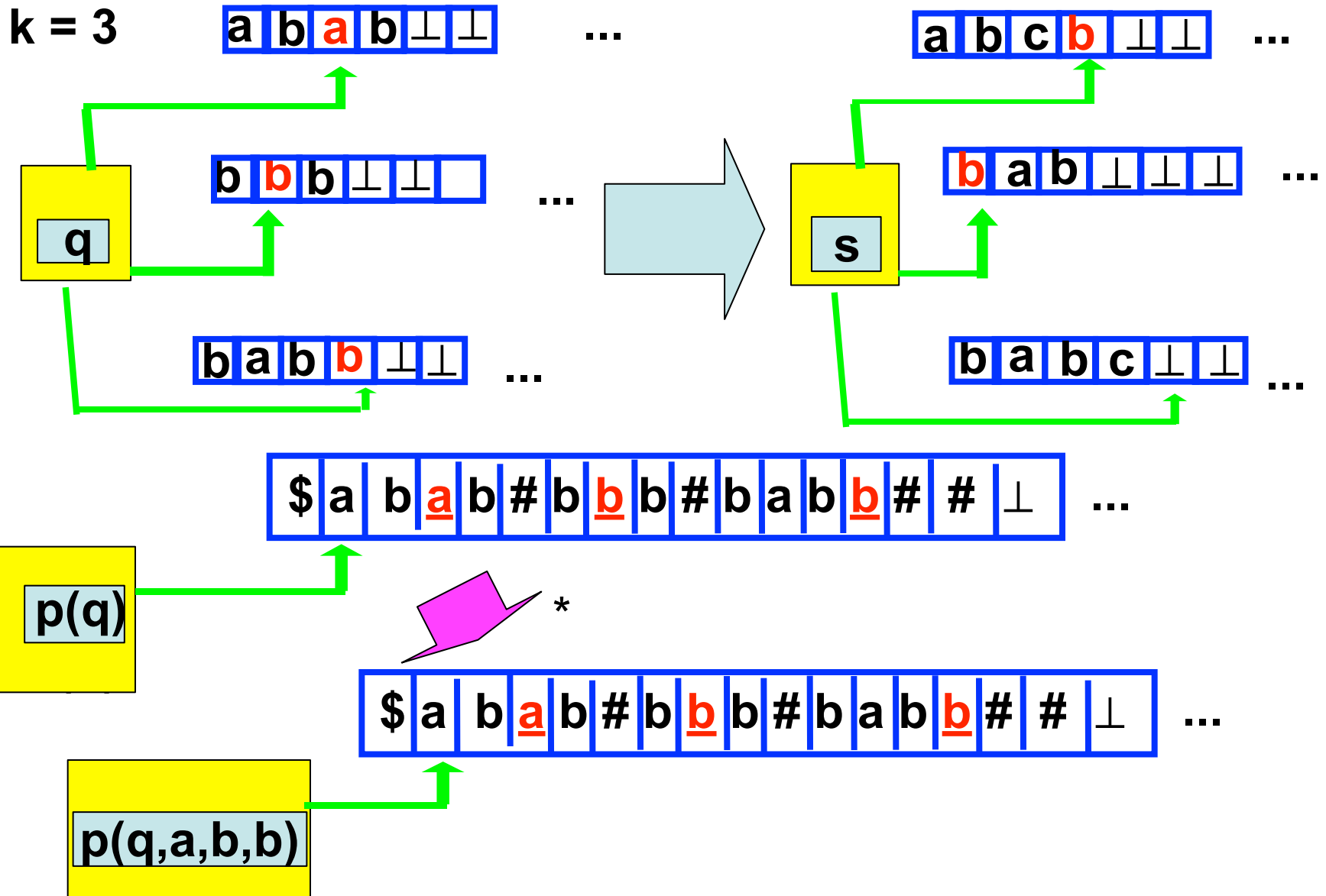
Possiamo dimostrare l'esistenza di una TM a un solo nastro equivalente a una TM a k nastri.

Quindi $\mathcal{L}(TM) = \mathcal{L}(TM_{PiùNastri})$.

Costruzione di una TM equivalente a una a k nastri: la rappresentazione dei nastri

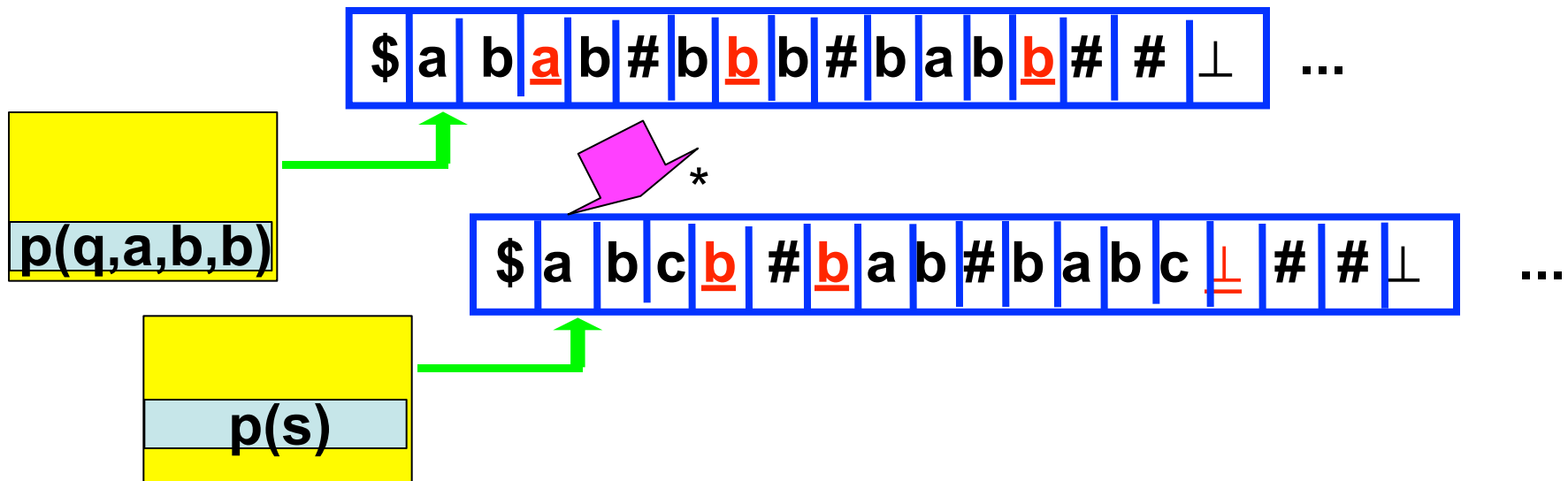
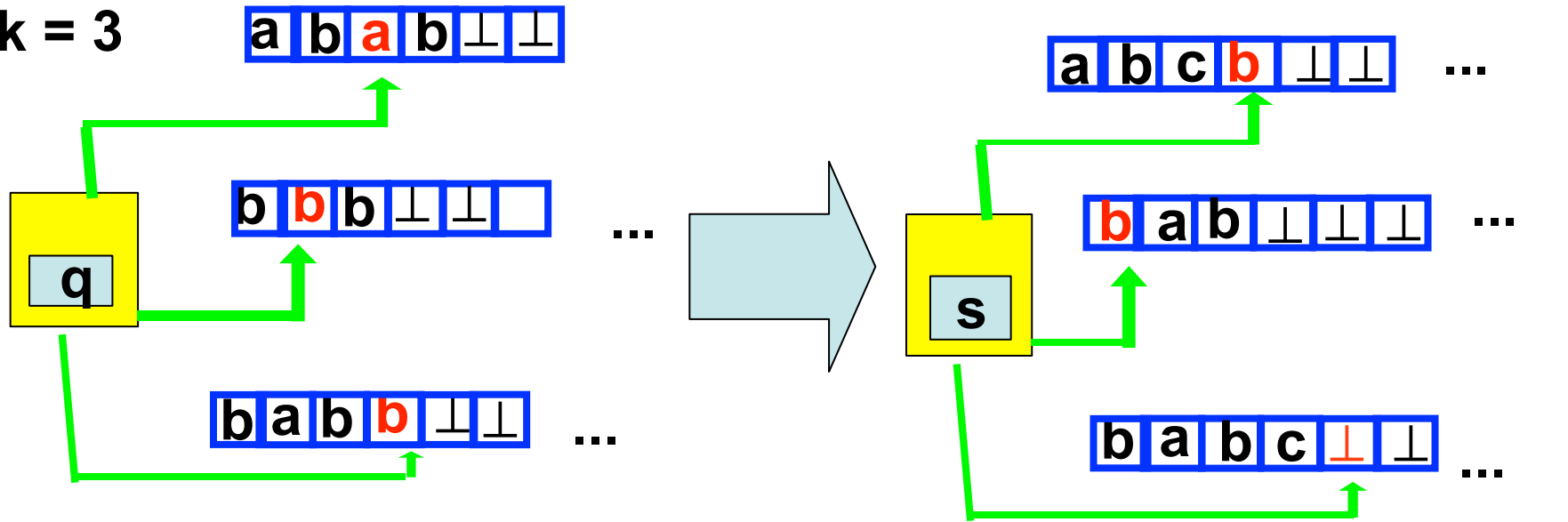


Simulazione di una mossa: parte 1



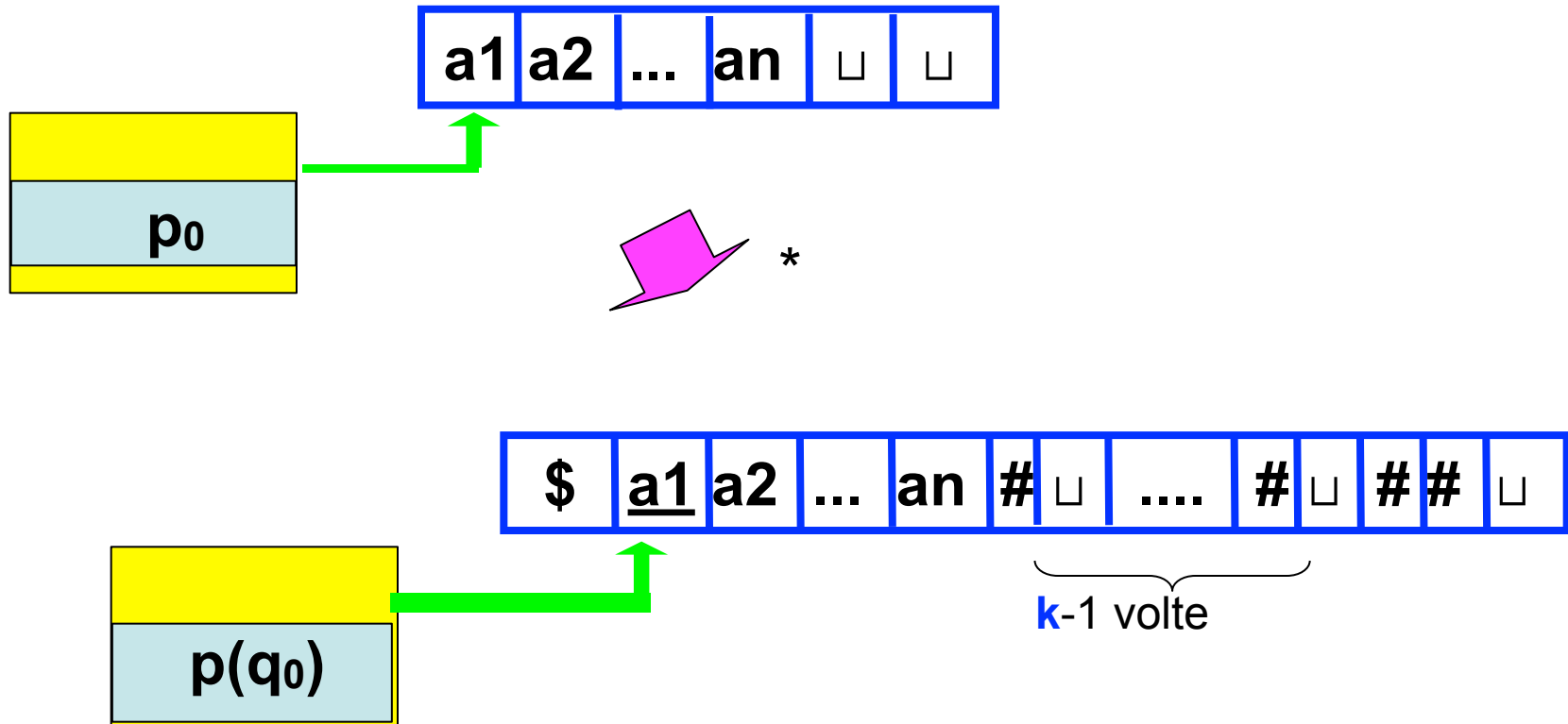
Simulazione di una mossa: parte 2

$k = 3$



Inizio simulazione: predisposizione del nastro

Detta $a_1 \dots a_n$ la stringa input, la TM simulante deve configurare il nastro in modo da poter eseguire le mosse della TM a k nastri. Lo stato iniziale della TM simulante è p_0 e q_0 quello della k TM.



La TM T equivalente a una kTM M

T: input: $a_1 \dots a_n$

1. le prime mosse di T portano alla configurazione:

$\$p(q_0)\underline{a_1} \dots a_n \# \underline{\perp} \# \dots \underline{\perp} \#\#$
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{k-1 \text{ volte}}$

2. per ogni mossa del tipo $\delta(q, a_1, \dots, a_k) = (s, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$ di M la TM T scorre il nastro verso destra, memorizzando nello stato i simboli in lettura sui singoli nastri; poi riposiziona la testina all'inizio del nastro e scorre il nastro di nuovo verso destra eseguendo sulla porzione i-sima di nastro le azioni che simulano scrittura e spostamento della testina sull'i-simo nastro, per $i = 1, \dots, k$. Infine T entra nello stato che ricorda il nuovo stato s e riposiziona la testina all'inizio del nastro.

Se s è di accettazione o di rifiuto per M, anche T va nel suo stato di accettazione o di rifiuto. Quindi $L(T) = L(M)$.

Nota alla costruzione di una TM equivalente a una a k nastri

Se la simulazione della mossa comporta lo spostamento a destra della i -sima testina di lettura, ma in quella cella c'è #, bisogna aggiungere una cella vuota alla i -sima porzione di nastro, $1 \leq i \leq k$. Per farlo sarà necessario spostare di una posizione a destra tutto il contenuto dei nastri, a partire dalla cella a destra della posizione della i -sima testina.