NL = coNL

Relazioni tra le classi

L'affermazione NL=coNL si può generalizzare dimostrando che per ogni s(n) ≥ log n

NSPACE(s(n)) = coNSPACE(s(n))

Come Neil Immerman e Róbert Szelepcsényi hanno dimostrato indipendentemente nel 1987.

Cosa che ha loro fruttato il premio Gödel dell' ACM SIGACT (Association for Computing Machinery Special Interest Group on Algorithms and Computation Theory) e dell' <u>EATCS</u> (European Association for Theoretical Computer Science) nel 1995.

Relazioni tra le classi

Sappiamo che

1. $L \subseteq NL = coNL \subseteq P \subseteq PSPACE$

Si può dimostrare che

2. NL ⊊ PSPACE

quindi $NL \subseteq P \circ P \subseteq PSPACE$

Prova che NL = coNL

Si prova facendo vedere che ¬PATH è in NL:

sappiamo che per ogni B in NL

$$B \leq_{L} PATH \Rightarrow \neg B \leq_{L} \neg PATH$$

se ¬PATH è in NL si può costruire una TM che decide ¬B in spazio logaritmico e quindi coNL⊆NL

d'altro canto se ¬PATH è in NL per definizione PATH è in coNL e quindi

NL⊆**coNL**

PATH e notPATH

PATH = {<G,s,t> | G è un grafo diretto con un cammino da s a t}

Quindi ¬PATH={<G,s,t> | G è un grafo diretto in cui non c'è un cammino da s a t}

PATH è in NL.

Si tratta di costruire una NTM per

¬PATH = {<G,s,t> | G è un grafo diretto in cui non c'è un cammino da s a t} con complessità di spazio logaritmico

Supponiamo in un primo momento di avere in input anche il numero, r, dei vertici raggiungibili da s.

Allora calcolando il numero dei vertici <u>diversi da t</u>e raggiungibili da s, possiamo concludere che se i due numeri sono uguali t non è raggiungibile da s.

Possiamo fare questo esaminando tutti i sottoinsiemi di r vertici e accettando se si trova un sottoinsieme che contiene vertici raggiungibili da s ma che non contiene t e rifiutando altrimenti.

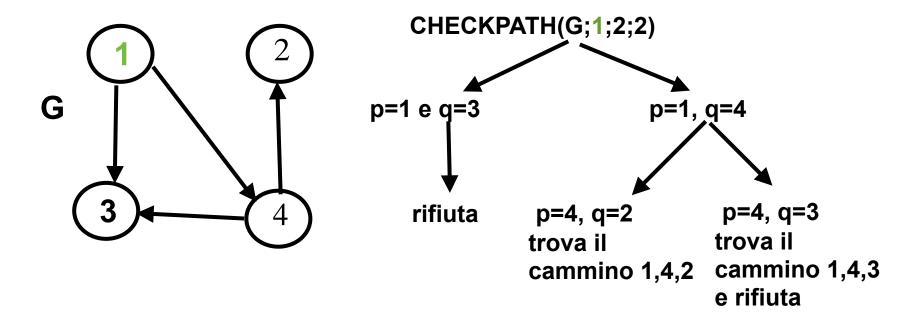
Consideriamo una TM ausiliaria CHECKPATH(G;s;v; k) che accetta se c'è un cammino di lunghezza al più k da s a v, altrimenti rifiuta.

La NTM CHECKPATH

```
CHECKPATH(G;s;v; k)
% accetta se c'è un cammino di lunghezza al più k
da s a v, altrimenti rifiuta%
 if v = s then accetta return
 p \leftarrow s
for i ← 1 to k do % costruisce non deterministicamente
un cammino da s a v di lunghezza al più k %
      if ci sono vertici q tali che (p,q) è in E then
      scegline uno non deterministicamente
      p—q
      else %se non ce ne sono% q←p
 if p \neq v then rifiuta \% il cammino non porta a v \%
```

Lo spazio necessario è quello per i valori delle variabili v, p, k,q i cui valori sono al più |V| e quindi rappresentabili in log (|V|)

Esempio di esecuzione di CHECKPATH(G;s;v; k)



L'algoritmo per ¬PATH

```
NnotPATH:
input: G = (V,E),s,t,r
% r≥0 è il numero dei vertici raggiungibili da s %
output: sì, se scopre che t non è raggiungibile da s, no altrimenti
c←0
for all v \in (V - \{t\}) do % conta in c il numero dei vertici v, diversi da
t, raggiungibili da s%
  non deterministicamente assegna a guess un valore in {sì,no}
  %i vertici per cui guess=sì costuiscono un possibile insieme di
 vertici raggiungibili da s%
  if guess = sì then
     non deterministicamente scegli un valore per k
  %k è la lunghezza del cammino tra s e v%
     CHECKPATH(G;s;v;k).
    c←c+1
if c = r then return sì, else return no
```

Lo spazio necessario è quello per i valori delle variabili c, guess, v, k tutti rappresentabili in log (|V|)

Calcolare il numero dei vertici raggiungibili da s.

Un algoritmo non deterministico calcola un valore c, se ogni cammino che non rifiuta calcola il corretto valore di c.

Ci serviremo ancora della NTM CHECKPATH(G; s;v; k) che accetta, in spazio logaritmico, se in G c'è un cammino di lunghezza al più k da s a v, altrimenti rifiuta

Calcolare r: primo tentativo

```
CalcolaR(G, s)
input: G = (V,E), s
output: il numero dei vertici raggiungibili da s, incluso s
c←0
for all v \in V do
  non deterministicamente assegna a guess un valore in
 {sì,no}
  if guess = sì then
    non deterministicamente scegli un valore per k
 %k è la lunghezza del cammino tra s e v%
   CHECKPATH(G;s;v;k).
   c←c+1
return c
```

NON VA! Se CHECKPATH(G;s;v;k) rifiuta potrebbe restituire un valore minore di quello cercato.

Esempio di esecuzione di calcolaR

```
CalcolaR(G, s)
 input: G = (V,E), s
 output: il numero dei vertici raggiungibili da s, incluso s
c←0
for all v \in V do
   non deterministicamente assegna a guess un valore in
  {sì,no}
   if guess = sì then
                                                          v=3, c=0
     non deterministicamente scegli un valore per k
     CHECKPATH(G;s;v;k).
     c←c+1
                                                                        no
                                                sì
 return c
                                                                v=2, c=0
                                            k=2,c=1, poi v=2
                                                                   SÌ
                                                                               no
G
                                    sì
                                                  no
                                                               k=1,v=1,c=1
                                                                              v=1, c=0
                           k=1,c=2 poi v=1
                                              k=1,v=1,c=1
     3
                                                                         no
                                                                                    no
                                                                sì
                SÌ
                                          SÌ
                                                                               SÌ
                               no
                                                                       c=1
                                                        no
                                                               c=2
                                                                                     c=0
                              c=2
                                                                             c=1
                                                       c=1
```

Calcolare r

Bisogna forzare il calcolo in modo da trovare sempre <u>tutti</u> i vertici raggiungibili da s o rifiutare.

Il valore di r sarà calcolato calcolando $r_k = |A_k|$ dove A_k è l'insieme dei vertici raggiungibili da s con un cammino lungo al più k.

Questi insiemi possono essere calcolati induttivamente:

$$A_0 = \{s\}$$

 $A_k = A_{k-1} \cup \{u \mid (v,u) \text{ è un arco di G e v è in } A_{k-1}\}$

Quindi per capire se v è un vertice raggiungibile in k passi da s, si devono esaminare tutti i vertici w in A_{k-1} e verificare se c'è un arco (w,v) o che w=v

Il valore cercato r è r_{n-1} , dove n = |V|.

Calcolare rk

Poichè ogni A_k può avere |V| elementi non possiamo tenerne memoria.

L'idea è calcolare r_k conoscendo r_{k-1} e usando questa conoscenza per scartare i cammini computazionali in cui non tutti i vertici raggiungibili in k-1 passi sono stati considerati.

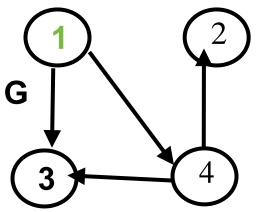
In conclusione:

- 1. se si trova almeno un elemento w in A_{k-1} e (w,v) è in E o w=v allora v va in A_k .
- 2. se siamo sicuri di aver calcolato tutto A_{k-1} e (w,v) non è in E e v \neq w per ogni w in A_{k-1} , allora possiamo concludere che v non è un elemento di A_k .

Si dovrà ripetere la procedura n-1 volte.

```
input: G = (V,E), s, t, r_{k-1}
precondizione: r<sub>k-1</sub> è il numero esatto di vertici raggiungibili da s in
k-1 passi
output: il numero dei vertici raggiungibili da s, incluso s in al più k
passi.
c←0
for all v \in V do
       d \leftarrow 0; flag \leftarrow false % in d il numero trovato di vertici in A_{k-1}
       for all w \in V do
           p \leftarrow s
           for i = 1 to k-1
               scegli non det q tale che (p,q) è in E,
               se non ce ne sono q=p
               p \leftarrow q
          if p=w then
                 d←d+1
                  if (w,v) è in E o v=w then flag ← true
       if d < r_{k-1} then rifiuta
       if flag then c←c+1 %se flag è true, v è raggiungibile da un
    vertice w in A<sub>k-1</sub> o è in A<sub>k-1</sub>
return c
```

```
input: G = (V,E), s, t, r_{k-1}
precondizione: r<sub>k-1</sub> è il
numero esatto di vertici
raggiungibili da s in k-1
passi
output: il numero dei vertici
raggiungibili da s, incluso s
in al più k passi.
c←0
for all v \in V do
        d \leftarrow 0; flag \leftarrow false
       for all w \in V do
           p \leftarrow s
           for i= 1 to k-1
              scegli non det
             q tale che (p,q)
             è in E, o ancora p
              p \leftarrow q
          if p=w then
                 d←d+1
                 if (w,v) è in E
                  o v=w then
                    flag ← true
       if d < r_{k-1} then rifiuta
        if flag then c←c+1
return c
```



Il caso di k=2, r₁=3 c=0,

v=3, d=0 flag = false per w = 1 p = 1,le possibilità sono q=1,3 o 4, se q = 3, $p=q\neq w$ e se q = 4, $p=q\neq w$ quindi in questi casi d non si incrementa la scelta q = 1, invece comporta d=1, perché p=q=w Supponiamo di aver fatto questa scelta. per w = 2 p = 1, nessuna scelta porta a 2 per w = 3 c'è l'arco (1,3), supponendo di aver fatto questa scelta allora d=2, poi w=v quindi flag = true per w = 4 c'è l'arco (1,4) e supponendo di aver fatto questa scelta d=3, poi c'è l'arco (4,3) $d= r_1=3$, quindi c= 1. Il vertice 3 va in A_2 .

```
input: G = (V,E), s, t, r_{k-1}
precondizione: r<sub>k-1</sub> è il
numero esatto di vertici G
raggiungibili da s in k-1
passi
output: il numero dei vertici
raggiungibili da s, incluso s
in al più k passi.
c←0
for all v \in V do
       d \leftarrow 0; flag \leftarrow false
       for all w \in V do
           p \leftarrow s
           for i = 1 to k-1
              scegli non det
             q tale che (p,q)
             è in E, o ancora p
              p \leftarrow q
          if p=w then
                 d←d+1
                 if (w,v) è in E
                  o v=w then
                    flag ← true
       if d < r_{k-1} then rifiuta
        if flag then c←c+1
return c
```

```
1 2 II caso di k=2, r<sub>1</sub>=3 c=0,
```

```
v=2, ,d=0 flag = false
per w = 1 p=1,
d=1
con w = 2 p=1,
le possibilità sono q=1,3 o 4,
per w = 3 c'è l'arco (1,3) d=2,
per w = 4 c'è l'arco (1,4),
quindi d=3
poiché (4,2) è un arco flag va
a true
c=2. Il vertice 2 va in A<sub>2</sub>.
```

input: G = (V,E), s, t, r_{k-1}
precondizione: r_{k-1} è il
numero esatto di vertici G
raggiungibili da s in k-1
passi
output: il numero dei vertici

output: il numero dei vertici raggiungibili da s, incluso s in al più k passi.

c←0 for all
$$v \in V$$
 do $d \leftarrow 0$; flag ←false for all $w \in V$ do $p \leftarrow s$ for $i = 1$ to k-1 scegli non det q tale che (p,q) è in E , o ancora p $p \leftarrow q$ if $p = w$ then $d \leftarrow d + 1$ if (w,v) è in E o $v = w$ then flag \leftarrow true if $d < r_{k-1}$ then rifiuta if flag then $c \leftarrow c + 1$

return c

```
(1) (2)
(3) (4)
```

II caso di k=2, r₁=3 c=0,

```
v=4, ,d=0 flag = false

per w = 1 p=1,

d=1

per w = 2 p=1,

le possibilità sono q=1,3

o 4,

per w = 3 c'è l'arco (1,3)

d=2,

per w = 4 c'è l'arco (1,4)

d=3

d= r_1=3, quindi c= 3

ll vertice 4 va in A<sub>2</sub>.
```

v=1, d=0 flag = false per w = 1 p = 1, d=1, v=w quindi flag va a true per w = 2 p = 1, le possibilità sono q=1,3 o 4, per w = 3 c'è l'arco(1,3) d=2,per w = 4 c'è l'arco(1,4), quindi d=3 c=4.Il vertice 1 va in A₂.